

## Handbuch / Kurzanleitung

### Betrifft:

Artikel 2, Paragraph 3 im Handbuch "In the Box"

### Weiteres Zubehör:

FPV Kabel, FPV Paket (Brille oder Monitor, nur bei Extra Zubehör), GoPro Halterung (FPV Paket, nur bei Extra Zubehör), Gimbal Board Programmer

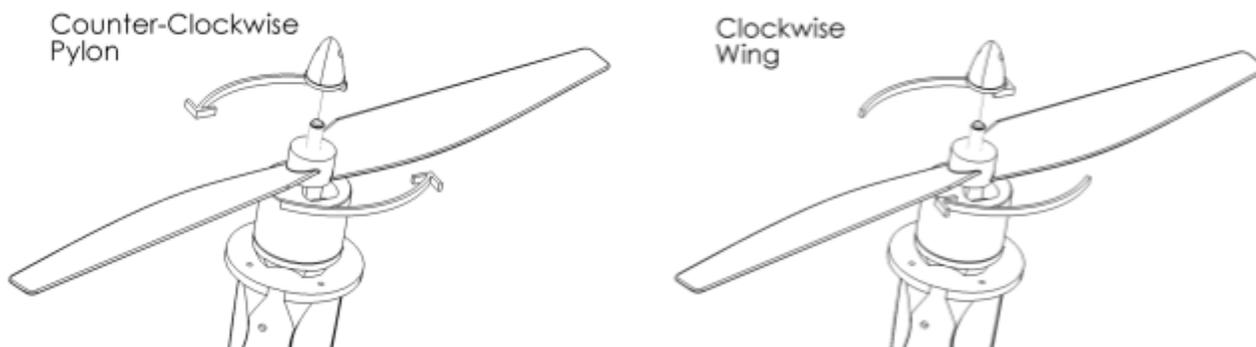
### Betrifft:

Artikel 2 in Kurzanleitung "Install Propellers"

Artikel 5, Paragraph 8 im Handbuch "Installing Propellers"

### Richtige Vorgehensweise:

Jeder Motor wird mit einer Propellerhaube geliefert. Der Motor der Triebwerkaufhängung und die Propellerhaube drehen sich gegen den Uhrzeigersinn. Die schwarzen Propellerhauben gehören zu den Triebwerkaufhängungen, die silberne zum Hauptflügel. Schrauben Sie die Propellerhaube ab und legen Sie die Propeller mit eingraviertem «R» auf die Triebwerkaufhängung. Die Propeller ohne eingraviertes «R» legen Sie auf den Motor des Hauptflügels. Ziehen Sie die Propellerhaube wieder fest, indem Sie den Motor festhalten und die Propellerhaube drehen. Alle Propellerhauben sind selbstfestziehend. Die schwarzen Unterlegscheiben können bei Bedarf dazu verwendet werden, den Abstand zwischen Propeller und Motor zu schliessen.



### Betrifft:

Artikel 3 in Kurzanleitung "Install Payload "

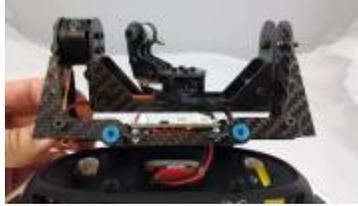
Artikel 5, Paragraph 9 im Handbuch "Install Payload"

### Weiterführende Anleitung:

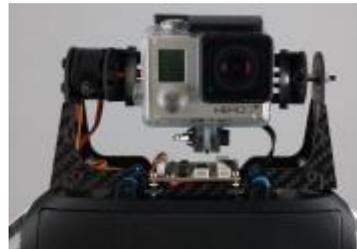
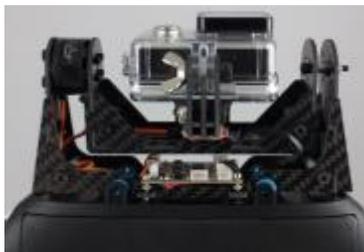
#### Gimbal Montage:

1. Entfernen Sie den Nosecone von Ihrem X PlusOne und platzieren Sie an dessen Stelle den Gimbal. Wenn Sie das Fach für die Batterien vor sich haben, sollte der vertikale Gimbal Motor zu Ihrer Linken sein (siehe Foto). Schliessen Sie die Gimbal Baugruppe an

das Netzkabel an, bevor Sie den Gimbal befestigen. Auf diese Weise wird die Verbindung zwischen dem Gimbal und der Batterie hergestellt.



2. Nehmen Sie die langen Schrauben aus dem Schrauben-Set und führen Sie diese durch das Loch im Batteriefach und im Gimbal. Dabei spielt es keine Rolle, von welcher Seite die Schraube eingeführt wird. Schliessen Sie die Schraube mit einer Mutter.
3. Befestigen Sie nun die GoPro am Sockel des Gimbals. Nehmen Sie dafür die Schraube, Abstandhalter und Mutter zu Hilfe. Bringen Sie die GoPro in eine Position, in der sie nach vorne gerichtet ist und sich frei ausbalancieren kann.



Montieren Sie die GoPro und Halterung wie oben abgebildet. Die unteren Bilder zeigen die finale Montage.



Gimbal Board Programmierer: Alle Gimbal beinhalten ein Kabel um den Gimbal Board mit dem Computer zu verbinden. Sollte Ihr Gimbal jemals nicht mehr zentriert sein, kontaktieren Sie den xCraft Support [support@xcraft.io](mailto:support@xcraft.io). Mithilfe einer Software lässt sich der Gimbal neu kalibrieren.

Betrifft:

Artikel 9, Paragraph 16 Im Handbuch: "Maintenance"

Weiteres Zubehör:

Entfernungsmesser (nur Ai): Für die Funktion «Follow-me», benutzen Sie den Entfernungsmesser um Ihre X PlusOne mit Ihrem Computer oder Smartphone zu verbinden. Im Lieferumfang ist ein USB/Mini-USB Stecker enthalten. Verbinden Sie das Flugobjekt mit einem Computer und verwenden Sie die Software «Mission Planner» oder «QGround Control» um Ihren X PlusOne zu kalibrieren, updaten oder um Wegmarken zu setzen. Folgen Sie der Kalibrierungsanleitung um das Flugobjekt mit Ihrem Computer zu verbinden. Für weitere Hilfe, sehen Sie sich die «How to» Videos auf dem Youtube xCraft Kanal an.

Betrifft:

Artikel 6 in Kurzanleitung: "Flight Modes"

Artikel 7, Paragraph 11 in Handbuch: "Operation-How to operate your X PlusOne"

Korrigierte Flug Modi:

Home	Return to Home. Flugobjekt kehrt an den Startpunkt zurück.
Fly	Normaler Modus für den Flug.
Hover	In der Luft schweben. Flugobjekt hält die Position und kann mit der Hover-Steuerung kontrolliert werden. Mithilfe von GPS stabilisiert sich das Flugobjekt selbst. Vergewissern Sie sich, dass das GPS Signal von Gebäuden, Bäumen etc. ungestört ist.
Smart	Wie der Hover Modus, zusätzlich reagiert das Flugobjekt auf direkte Befehle, z.B. wenn das Flugobjekt zur Seite geneigt ist, kann es durch die Betätigung des rechten Schalthebels zurückgeholt werden.
Acro	Zum vorwärts fliegen. Das Flugobjekt ist stabilisiert, verwendet aber kein GPS um die Hover Position auszuführen. Beim Vorwärtsflug neigt sich das Flugobjekt bis zu 75° nach vorne.

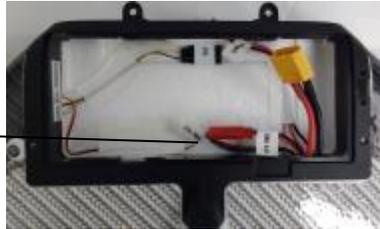
FPV: First-Person-View Zubehör ermöglicht dem Piloten Filmmaterial live vom Flugobjekt zum Boden zu streamen.

- FPV Power: Aufgrund eines Hardware Upgrades hat Ihr X PlusOne eine Kabelverbindung oder einen Schalter um den FPV einzuschalten. Für eine live Übertragung müssen Sie den FPV einschalten. Hinweis: Überprüfen Sie geltende Vorschriften zur Benutzung eines 5.8 GHz FPV Senders.

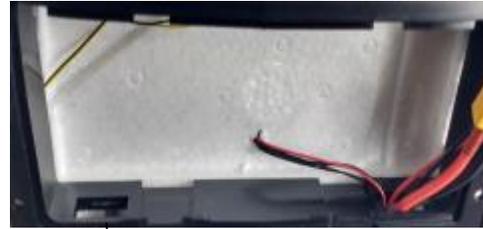
Beispiele:

Die Kabelverbindung ist beschriftet: Einfach die beiden roten Enden miteinander verbinden.

Rote  
Verbindungen



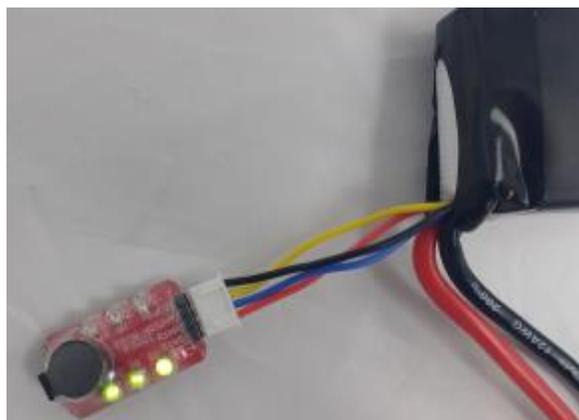
Der Schalter ist in der "Off" Position und ist ebenfalls beschriftet. Legen Sie den Schalter vor Benutzung auf "On" um.



Switch

- FPV Kabel ist im Lieferumfang enthalten und ermöglicht Ihnen Ihre GoPro mit Ihrem Flugobjekt für eine Live Übertragung zu verbinden. Verbinden Sie den Micro USB Anschluss des FPV Kabels mit der GoPro und das andere Ende mit dem "FPV" beschrifteten Kabel in Ihrem Flugobjekt.
- FPV Schutzbrille: Um die Schutzbrille mit Ihrer GoPro zu verbinden, schalten Sie die FPV an und verbinden Sie die GoPro. Schalten Sie die GoPro und die Schutzbrille an. Schalten Sie durch die Programme an Ihrer Brille, bis Sie die Kameraaufnahmen sehen.
- FPV Monitor: Um den Monitor mit Ihrer GoPro zu verbinden, schalten Sie die FPV an und verbinden Sie die GoPro. Schalten Sie die GoPro und den Monitor an. Verwenden Sie die "Group" Taste bis das Kamerasymbol erscheint. Schalten Sie durch die Programme, bis Sie die Kameraaufnahmen sehen.
- GoPro Halterung (FPV Package): Befestigen Sie die GoPro mithilfe der Halterung am Gimbal und verbinden Sie das FPV Kabel mit dem Micro USB.

Batterie Anzeigegerät (nur RC): Verbinden Sie das Batterie Anzeigegerät mit dem Ausgleichskabel der Batterie des Flugobjekts und lassen Sie es während dem Flug eingesteckt. Das Anzeigegerät piepst laut, wenn die Kapazität der Batterie aufgebraucht ist.



## **Empfohlene Kalibrierung vor dem Flug**

Es wird ausdrücklich empfohlen den X PlusOne vor jedem Flug in einer neuen Umgebung neu zu kalibrieren. Das GPS benötigt ein starkes Signal um selbstständig Funktionen wie den Warteflug, Return to Home, Follow-me und weitere Programme ausführen zu können.

Verwenden Sie Mission Planner Software (Windows) oder QGroundControl (iOS/Windows) zum Kalibrieren, um Programme auswählen oder um Wegmarken für Ihr X PlusOne festzulegen.

Für weitere Informationen besuchen Sie  
xCraft Youtube Kanal «How-to's».

Mission Planner:<http://ardupilot.org/planner/docs/mission-planner-overview.html>

QGroundControl:<http://qgroundcontrol.io>

Bei Fragen wenden Sie sich an: E-Mail [support@xcraft.io](mailto:support@xcraft.io), oder Telefon +1-208-665-1353