

TECHNISCHES MERKBLATT – NEWGY ROBOTER

Auswahl des Servomotors – Robo Pong 2050/1050

17. August 2016

Es gibt eine neue Funktion, die in der Bedienungsanleitung des Robo Pong 2050/1050 nicht abgedeckt ist und welche nun dem Benutzer erlaubt vom Original Dong Yang (DY) Servomotor zum neuen Hi-Tec (HT) Servomotor zu wechseln. Durch den Wechsel auf den HT Servomotor wird die Leistung des 1050/2050 Roboter verbessert. Bei der Gerätesoftware Version v2.59 kann man den (DY) oder (HT) Servomotor auswählen.

Falls Sie kürzlich erst die Funktion „auf Werkseinstellungen zurücksetzen“ bei der Gerätesoftware v2.59 durchgeführt haben, dann ist die Steuerung auf den DY Servomotor eingestellt und Sie werden feststellen, dass der Roboterkopf sich in die entgegengesetzte Richtung bewegt.

Um den Servomotor auf den HT einzustellen muss folgendes durchgeführt werden:

- Ziehen Sie den Netzstecker am Steuergerät
- Drücken Sie die „Pfeil-nach-unten-Taste“ am Steuergerät
- Halten Sie die „Pfeil-nach-unten-Taste“ gedrückt und stecken Sie den Stecker des Netzgerätes in das Steuergerät
- Die Startup-Sequenz wird gestartet und HT erscheint auf dem Bildschirm
- Sobald HT auf dem Bildschirm erscheint, können Sie die Taste loslassen und die Startup-Sequenz wird fertig gestellt
- Das Steuergerät ist nun auf den HT Servomotor eingestellt
- Um diese Änderung zu bestätigen, drücken Sie im Menü auf „OK“
- Wählen Sie den Modus „Normal“ aus
- Verwenden Sie die „Pfeil-nach-unten-Taste“ um die „L-Position“ auszuwählen
- Verwenden Sie die „Minus/Links-Pfeil-Taste“ um die „L-Position“ auf „0“ zu stellen
- Wenn der Roboterkopf in Ihre Richtung zeigt, sollte sich der Kopf nun von der Mitte nach links gedreht haben
- Falls sich der Kopf in die entgegengesetzte Richtung gedreht hat (von der Mitte nach rechts) – dann war entweder die „Pfeil-nach-unten-Taste“ nicht ganz nach unten gedrückt und die Änderung wurde nicht ausgeführt oder der Servomotor ist ein DY.