

AUTEL
ROBOTICS

X-STAR
&
X-STAR Premium

Guía rápida

Con cardán XI-55

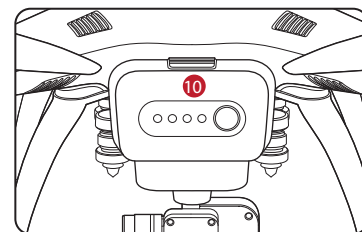
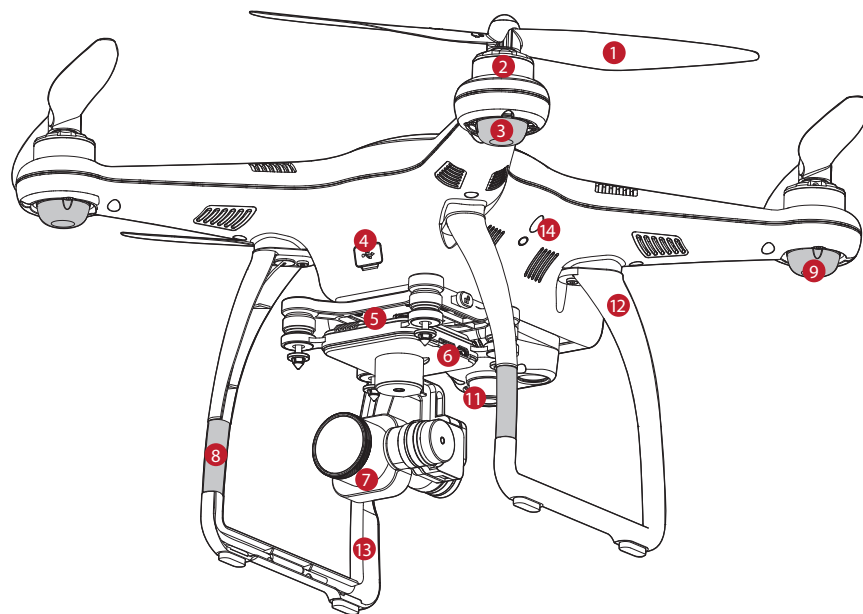
INSTALACIÓN DE LA APLICACIÓN STARLINK

- Busque '**Starlink**' en la App Store o Google Play e instale la aplicación de X-Star/X-Star Premium en su dispositivo móvil.
- Inicie la aplicación en su dispositivo móvil.
- Asegúrese de que todos los dispositivos están completamente cargados antes de su uso.



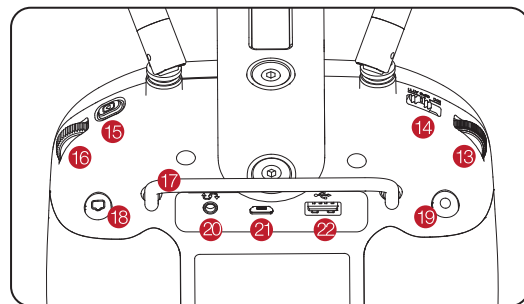
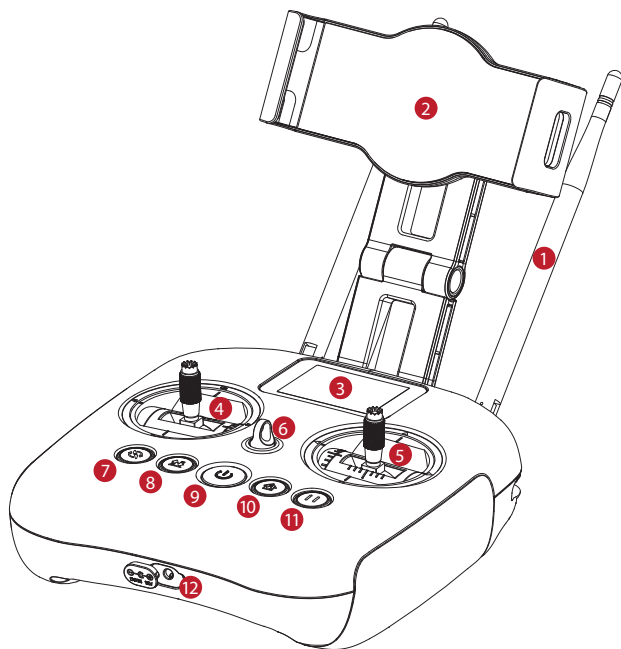
IMPORTANTE: Lea todas las instrucciones cuidadosamente antes de su uso. Preste especial atención a las advertencias y precauciones de seguridad. Use este producto según las instrucciones para evitar daños o lesiones personales. Si no lo hace, se anulará la garantía del producto.

VISTA FRONTAL DE LA AERONAVE



1. Hélice
2. Motor
3. Luz indicadora LED frontal
4. Puerto microUSB
5. Cardán de cámara de 3 ejes
6. Ranura para tarjeta microSD
7. Cámara
8. Pegatina frontal
9. Luz indicadora LED trasera
10. Batería de la aeronave
11. Módulo de posicionamiento Starpoint™
12. Tren de aterrizaje
13. Brújula
14. Botón de enlace por control remoto

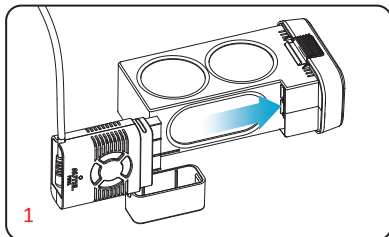
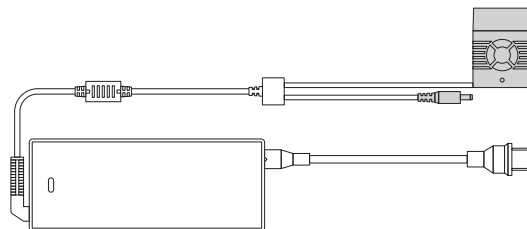
VISTA DEL CONTROL REMOTO



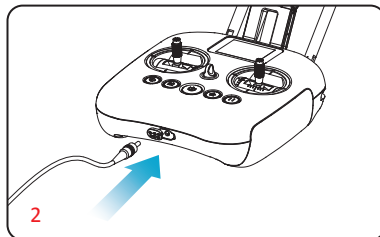
- | | |
|---------------------------------------|----------------------------------------|
| 1. Antena | 12. Puerto de alimentación |
| 2. Soporte del dispositivo móvil | 13. Selector de inclinación del cardán |
| 3. Panel de información de vuelo | 14. Interruptor de modo de vuelo |
| 4. Potenciómetro de comando Izquierda | 15. Botón Reproducir |
| 5. Potenciómetro de comando Derecha | 16. Selector de ajustes de la cámara |
| 6. Orificio para correa | 17. Soporte de apoyo |
| 7. Arrancador para motor | 18. Botón del obturador |
| 8. Botón de despegue/aterrizaje | 19. Botón Grabar |
| 9. Botón de encendido | 20. Puerto bus CAN |
| 10. Botón Go Home | 21. Puerto microUSB |
| 11. Botón Pausa | 22. Puerto USB |

CARGA

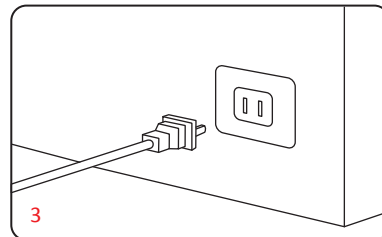
La batería de la aeronave y el control remoto se pueden cargar de forma simultánea con el mismo cargador, que incluye dos conectores.



Abra la tapa del conector rectangular y conecte la interconexión de adentro al de la batería de la aeronave.



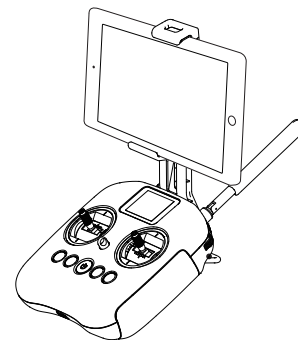
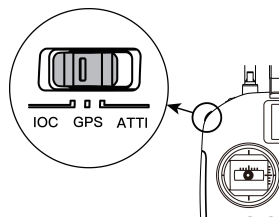
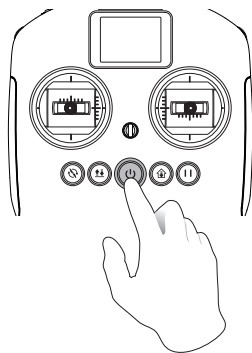
Voltee el protector del puerto de control del control remoto y conecte el conector circular pequeño al puerto.



Enchufe el cargador a una toma de corriente.

PREPARACIÓN DEL CONTROL REMOTO

- Mantenga pulsado el botón de encendido durante 2 segundos para encender el control remoto.
- Asegúrese de que el interruptor de modo de vuelo en el lado izquierdo del control remoto está en la posición GPS.
- Sujete el dispositivo móvil en su soporte y ajuste el ángulo de soporte para una vista óptima.

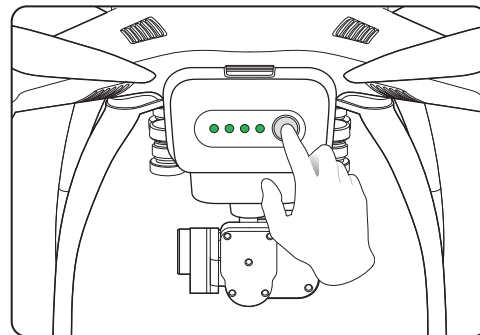
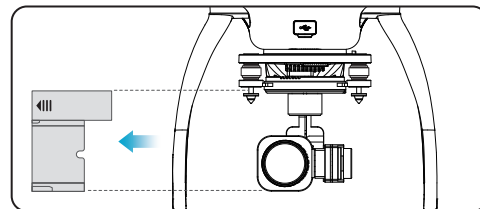
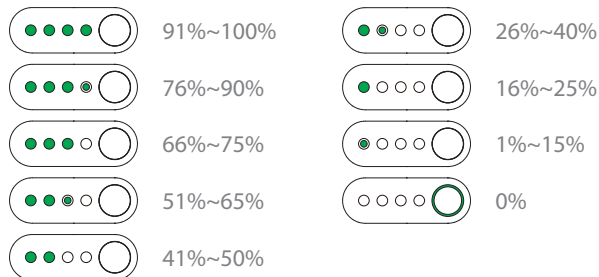


IMPORTANTE: Para su seguridad, encienda el control remoto antes de encender la aeronave.

ENCENDIDO

- Retire el soporte del cardán antes de encenderla.
- Pulse y mantenga pulsado el botón de encendido de la aeronave durante 3 segundos para encender la aeronave. Los indicadores luminosos del nivel de carga se iluminarán e indicarán el nivel actual de la batería.

- Luz verde fija
- ◉ Luz verde parpadeante
- Sin luz

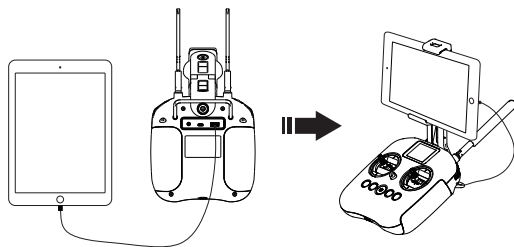


PREPARACIÓN DEL DISPOSITIVO MÓVIL

- Conecte su dispositivo móvil a la aeronave según el modelo de su aeronave.

Para X-Star Premium:

Conecte su dispositivo móvil al control remoto a través de un cable USB. El puerto USB se encuentra en la parte posterior del control remoto.



Para X-Star:

Active la conexión WiFi en su dispositivo móvil, seleccione X-Star_XXXXXX de la lista de WiFi, e ingrese la contraseña predeterminada 99999999.



- Cuando la conexión se ha establecido entre su dispositivo móvil y la aeronave, verá la barra de estado de la conexión como Conectado en la página de inicio de Starlink.

NOTA: El nombre de la red WiFi (SSID) se etiqueta en la parte posterior del control remoto.

SIGNIFICADO DE LAS INDICACIONES LED

- Tómese unos minutos para familiarizarse con las indicaciones LED.
- Las luces indicadoras LED se iluminarán cuando la aeronave esté encendida.

LED frontales:

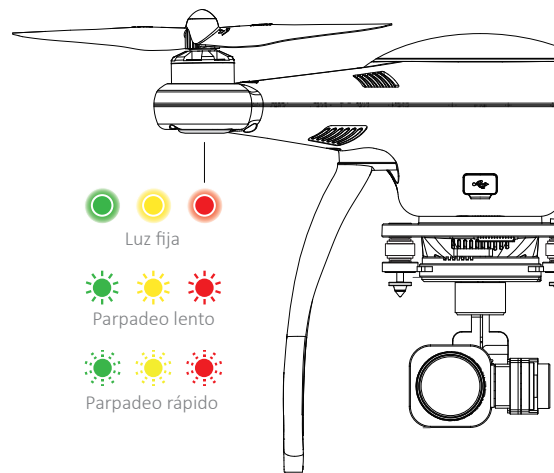
- Los indicadores LED frontales se iluminan de manera permanente de color rojo durante el vuelo para ayudarle a identificar la dirección del morro de la aeronave.

LED traseras:

- La aeronave se está calentando con al menos 6 satélites disponibles.
- La aeronave se está calentando con menos de 6 satélites disponibles.
- Está funcionando el modo GPS o el sistema de posicionamiento Starpoint.
- No está funcionando el modo GPS ni el sistema de posicionamiento Starpoint.
- La señal del control remoto se ha perdido.
- La brújula está experimentando interferencias.
- Aviso de batería baja (el nivel de la batería es inferior al 25 %).
- Aviso de batería críticamente baja (el nivel de la batería es inferior al 12.5 %).

LED frontales y traseras:

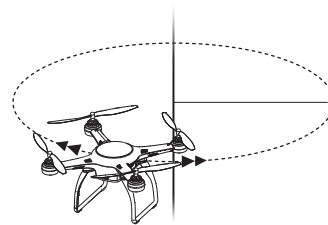
- Parpadeo lento con un pitido cuando se detectan problemas de hardware.



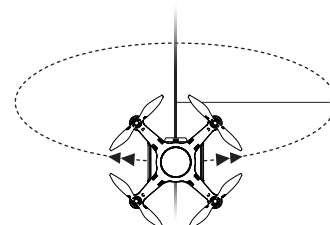
CALIBRACIÓN DE LA BRÚJULA

Asegúrese de calibrar la brújula cada vez que vuele en una nueva ubicación.

- 1 Comience la calibración con su aplicación: Ajustes (⚙️) > Ajustes de control del vuelo (🚁) > Calibración de la brújula, y siga las instrucciones en pantalla que le ayudarán a controlar el estado de la calibración. Cuando se ha iniciado el proceso de calibración, los 4 indicadores LED de la aeronave parpadean de color amarillo.
- 2 Mantenga la aeronave en posición horizontal y gire hasta que los 4 LED de la aeronave cambien a luz verde intermitente, lo que indica que este paso se ha completado correctamente.
- 3 Mantenga la aeronave en posición vertical y gírela de nuevo con su morro mirando hacia abajo. Cuando la calibración se realiza correctamente, los 4 indicadores LED de la aeronave se iluminarán permanentemente de color verde durante 5 segundos.

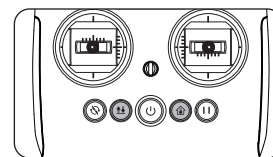


Calibración horizontal




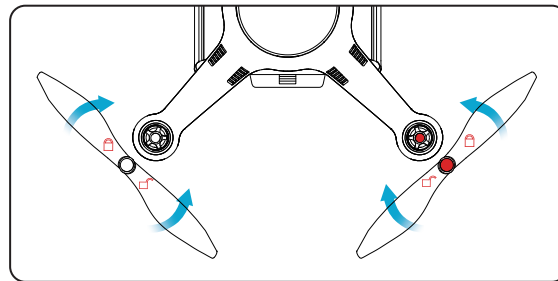
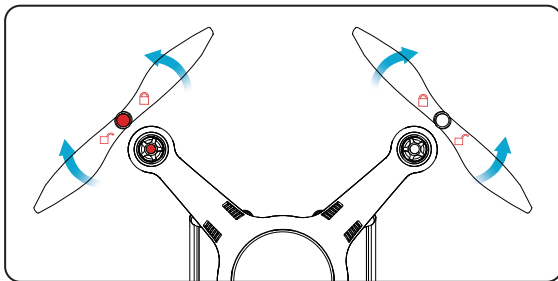
Calibración vertical

- NOTA:**
- También puede iniciar el proceso de calibración con el control remoto pulsando (🚁) y (🏠) simultáneamente durante 3 segundos. Luego continúe con los pasos 2 y 3 para completar el procedimiento.
 - Si la calibración no se realiza correctamente, los 4 indicadores LED de la aeronave se iluminarán permanentemente de color amarillo. En este caso, repita los pasos anteriores para volver a intentarlo.



INSTALACIÓN DE LAS HÉLICES

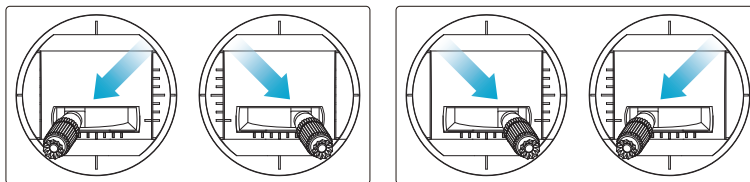
- Retire las tarjetas de advertencia de los motores.
- Ajuste las dos hélices con tuercas rojas a los motores correspondientes con pintura roja, y las otras dos con tuercas plateadas/negras a los motores sin pintar.
- Fije las hélices en la dirección indicada en el icono Bloquear  .



- NOTA:**
- Asegúrese de que cada hélice está montada de forma estable y en buenas condiciones. No utilice hélices dañadas.
 - Quite las hélices cuando la aeronave no esté en uso.

ARRANQUE DEL MOTOR Y DESPEGUE

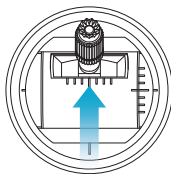
- Arranque los motores de una de las siguientes maneras:



Arrancador para motor:
Manténgalo durante 2 s

Ambos potenciómetros de comando:
Manténgalos hacia dentro o hacia fuera durante 2 s

- Cuando los motores empiecen a girar, utilice uno de los métodos siguientes para despegar la aeronave:



Botón de despegue/aterrizaje: Potenciómetro de comando Izquierda (Modo 2):
Manténgalo durante 2 s Empújelo hacia arriba

NOTA: Antes del despegue, ponga la aeronave en una superficie llana y asegúrese de que la parte trasera quede frente a usted.

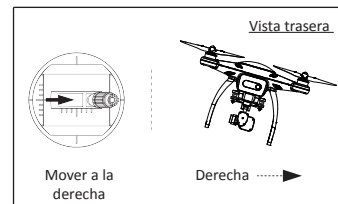
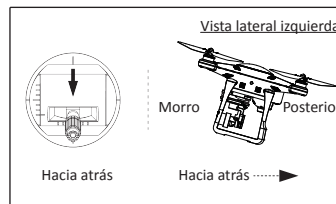
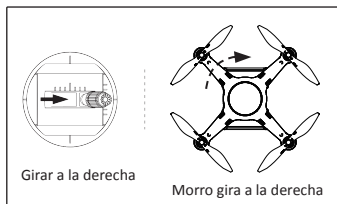
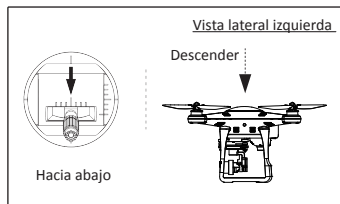
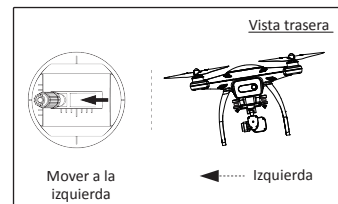
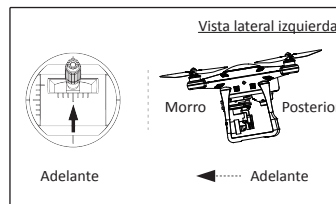
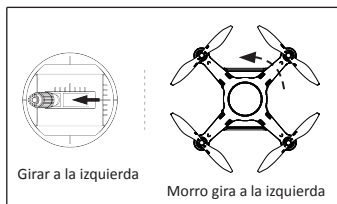
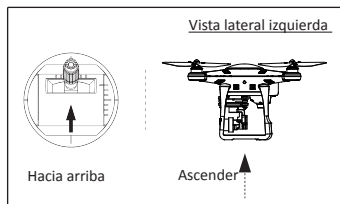
COMPRESIÓN DE LOS CONTROLES DE LOS POTENCIÓMETROS DE COMANDO

Ascender/Descender

Girar a la izquierda/derecha

Hacia adelante/Hacia atrás

Mover a la izquierda/derecha



Potenciómetro de comando Izquierda

Potenciómetro de comando Derecha

IMPORTANTE: Para los principiantes, se recomienda mover los potenciómetros de comando ligera y lentamente para mantener la aeronave volando a una velocidad controlable.

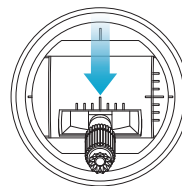
NOTA: Los controles ilustrados anteriormente se configuran como el modo de potenciómetros de comando predeterminado (Modo 2). El potenciómetro de comando Izquierda controla el ascenso/descenso y la rotación izquierda/derecha de la aeronave: El potenciómetro de comando Derecha controla los movimientos hacia adelante/hacia atrás y laterales hacia la izquierda/derecha de la aeronave.

ATERRIZAJE Y DETENCIÓN DEL MOTOR

- Aterrice la aeronave de una de las siguientes maneras:

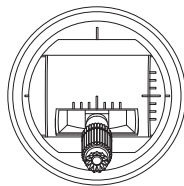


Botón de despegue/aterriaje:
Manténgalo durante 2 s

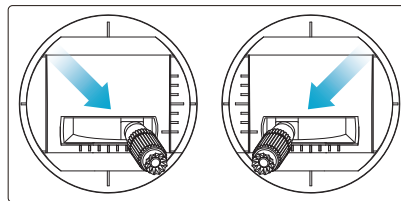


Potenciómetro de comando Izquierda (Modo 2):
Empuje suavemente hacia abajo

- Cuando la aeronave toque el suelo, utilice uno de los siguientes métodos para detener los motores:



Potenciómetro de comando Izquierda (Modo 2):
Pulse el botón y manténgalo durante 2 s



Ambos potenciómetros de comando:
Manténgalos hacia dentro durante 2 s

IMPORTANTE: Asegúrese de aterrizar la aeronave en una superficie llana en un área abierta.

Especificaciones de la aeronave

Precisión de planeo	Horizontal: +2.5 m; Vertical: +1 m;
Velocidad de guiñada máxima	Inclinación: 300°/s; Guiñada: 150°/s
Ángulo de inclinación máximo	Modo GPS: 20°; Modo ATTI: 25°
Velocidad de ascenso/descenso máxima	Ascenso: 6 m/s; Descenso: 3 m/s
Velocidad horizontal máxima	15 m/s
Distancia entre ejes diagonal	352 mm
Tamaño de la hélice	9.4" x 5.5"
Frecuencia de enlace de video	X-Star: 2.412GHz ~ 2.462GHz X-Star Premium: 902MHz ~ 928MHz
Frecuencia de recepción	5.727GHz ~ 5.799GHz
Modos de vuelo	GPS, ATTI, COI
Temperatura del entorno de funcionamiento	-10°C~50°C(14°F~122°F)
Temperatura de almacenamiento	-20°C~80°C (-4°F~176°F)
Peso (batería y hélices incluidas)	1.42 kg

Especificaciones de la cámara

Temperatura del entorno de funcionamiento	0°C~40°C(32°F~104°F)
Modos de fotografía fija	Prise de vue unique Disparo en ráfaga: 3/5/7 cuadros Ahorquillado de exposiciones automáticas (AEB): 3/5 Lapso de tiempo
Modos de grabación de video	UHD: 4096x2160p 24/25 3840x2160p 24/25/30 QHD: 2704x1520p 24/25/30/48/50/60 FHD: 1920x1080p 24/25/30/48/50/60/120 HD: 1280x720p 24/25/30/48/50/60/240 SUPERVIEW: 1920x1080p 24/25/30/48/50/60 108°
Campo de visión máximo	108°
Tipos de tarjetas SD compatibles	Tarjeta microSD Capacidad de almacenamiento: 4 GB-64 GB Nivel de clase: Clase 10 o clasificación UHS-1 obligatorias
Formatos de archivo	FAT32/exFAT Foto: JPG/DNG/JPG + DNG Video: MOV/MP4

Especificaciones de la batería de la aeronave

Tipo de batería	Batería recargable de Li-Po
Capacidad	4900mAh
Voltage de la pila	14.8V
Temperatura del entorno de carga	10°C~45°C (50°F~113°F)
Temperatura del entorno de descarga	-10°C~45°C (14°F~113°F)
Temperatura de almacenamiento y humedad	Temp:-18°C~28°C (64°F~113°F); Humedad: 52~78%

Especificaciones del cardán de cámara

Corriente operativa	650mA @ 12V (modo No video); 760mA @ 12V (modo Video)
Voltaje de entrada	12V
Temperatura de funcionamiento	-10°C~50°C
Peso	175g (cámara incluida)
Dimensiones (sin dispositivo amortiguador)	88 mm x 76.5 mm x 80 mm
Precisión de control	Inclinación: ±0.015° Balanceo: ±0.015° Guiñada: ±0.015°
Velocidad angular máxima	Inclinación: ±300°/S Guiñada: ±360°/S
Rango controlable	Inclinación: 0°~90° Guiñada: ±50°

Especificaciones del control remoto

Frecuencia de funcionamiento del receptor RF	5.727Ghz~5.799GHz
Frecuencia de enlace de video	X-Star: 2.412Ghz~2.462GHz X-Star Premium: 902MHz~928MHz
Temperatura de funcionamiento	-20°C~60°C (-4°F~140°F)
Temperatura de almacenamiento	Menos de 3 meses:-10°C~45°C (14°F~113°F) Más de 3 meses:-10°C~35°C (14°F~95°F)
Comunicación a distancia (área abierta)	X-Star- CE: 500 m; FCC: 1000 m X-Star Premium- FCC: 2000 m
Corriente/Voltaje operativo	X-Star: 750mA/3.7V X-Star Premium: 350mA/3.7V (Aplicación desconectada) 1400mA/3.7V (Aplicación conectada)
Batería	Batería recargable de Li-Ion de 6000 mAh
Consumo de energía	X-Star: 2.8W ; X-Star Premim: 5.2W
Peso (batería incluida)	X-Star: 830g ; X-Star Premim: 840g



WWW.AUTELROBOTICS.COM

© 2016 Autel Robotics Co., Ltd. All Rights Reserved.