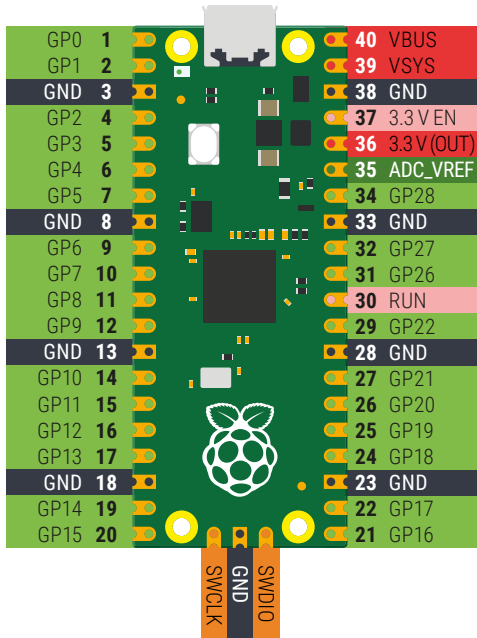
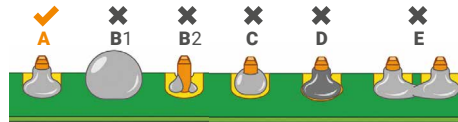


### PIN OUT RASPBERRY PI PICO

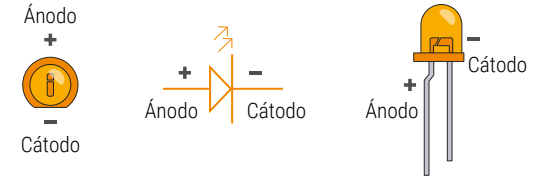


### INSPECCIÓN VISUAL DE LA SOLDADURA

A es la forma correcta de soldar los pines. B, C y D están mal soldados pero funcionan. Las pistas no deben juntarse como en E.

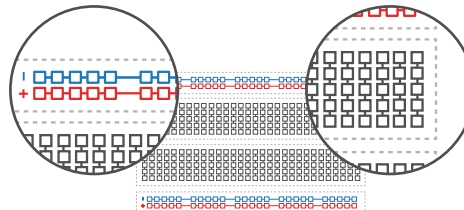


### CÓMO DISTINGUIR LAS TERMINALES DE UN LED



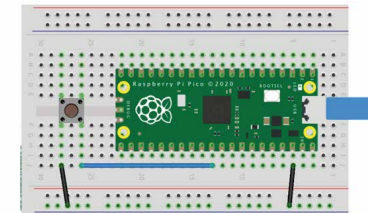
### CÓMO FUNCIONA LA PROTOBOARD

Las líneas azules y rojas están conectadas horizontalmente a lo largo de la protoboard. Las líneas negras conectan 5 pines de forma vertical.



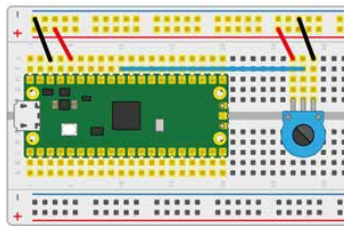
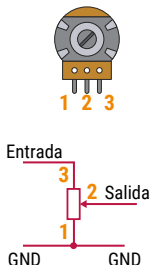
### CÓMO AÑADIR UN BOTÓN DE RESET

Para no tener que desconectar y conectar tu Raspberry Pi Pico, puedes añadir un botón de RESET. Así solo presiona el botón en vez de desconectar el puerto USB.



### CÓMO CONECTAR UN POTENCIÓMETRO

Conectalo de forma que el pin de salida obtenga un voltaje variable para experimentar con los pines ADC.



### COMANDOS ÚTILES

```

import machine #librerías importantes
import utime

pin_digital_entrada= machine.Pin(14, machine.Pin.IN)
pin_digital_salida = machine.Pin(15, machine.Pin.OUT)

pin_analógico_entrada = machine.ADC(26) #declaración del pin analógico
pin_analógico_entrada.read_u16() #lectura del pin analógico

pin_analógico_salida = machine.PWM(machine.Pin(15)) #declaración del pin analógico
pin_analógico_salida.freq(1000) #configuramos la frecuencia del PWM
pin_analógico_salida.duty_u16(pin_analógico_entrada.read_u16()) #asignamos un ciclo de trabajo

utime.sleep(0.5) #retardos

```