

AQUA

Manual del Usuario

MANUAL DEL USUARIO POR AQUA



Contenido

Contenido página 1

Información de Seguridad página 2

Especificaciones Técnicas página 3

Partes del Dispositivo página 5

Interfaces y componentes del Dispositivo página 7

Vistazo General página 8

Ensamblaje página 10

Asistente de Instalación página 11

Iniciar la Búsqueda página 13

Notas página 17

DETECTOR POWER

Página 1

Información de Seguridad

El funcionamiento en zonas de alta tensión limitaría los resultados y el rendimiento	La señal de llamada interfiere con la señal del dispositivo, así que apague el celular cuando esté en operación
No opere con dos dispositivos del mismo método de búsqueda en el mismo lugar	No almacene en lugares con alta temperatura o altos índices de humedad
Desconecte las baterías antes de almacenar por largo tiempo	El operador debe retirar cualquier metal que pueda afectar la operación, ej.: anillos, relojes, cinturones...
Cualquier intento de manipulación del dispositivo o mantenimiento no aprobado anularía la garantía	Para una mayor resistencia y fiabilidad de la energía, utilice baterías resistentes y de alta calidad para los dispositivos que funcionan con baterías extraíbles.

Advertencia

<ul style="list-style-type: none"> ❖ El usuario debe practicar antes de iniciar las operaciones de detección y descubrimientos ❖ Almacene en un lugar fresco y seco 15-40 C 5%-75% de humedad 	Lea & Comprenda el Manual de usuario antes de utilizar este dispositivo.
---	--

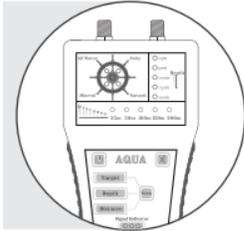
Especificaciones Técnicas

Sistema de Búsqueda	sistema de detección a larga distancia (LDS)
Principio de Búsqueda	Procesamiento Digital de Señales de Frecuencia (DFSP) / Para recibir los campos electrostáticos de los objetivos
Procesador Operativo	MICROCONTROLADOR PIC18
Frecuencia Operativa	De 1kHz a 9kHz
Energía	4 baterías AAA de 1,5 voltios / Equivalente de - 6volt intercambiables
Consumo de Energía	Consumo mínimo de 25 mAh
Duración de la Batería	32 horas de trabajo
Cargador	Ninguno
Tipo de Pantalla	Interfaz LED
Especializado para Detectar	Agua natural - agua salada - agua mineral - todo tipo de agua.
Objetivos de discriminación	Si
Sistema de Selección de Objetivo	Si, puede elegir el tipo de objetivo antes de iniciar la búsqueda
Profundidad de la Búsqueda	200m, Con sistema de control en el nivel de profundidad
Distancia de la Búsqueda	200m, Con sistema de control en el nivel de distancia
Retroalimentación de Resultados	A través de la orientación hacia la ubicación del objetivo acompañada de Alertas acústicas
Bluetooth	Ninguno
Inalámbrico	Ninguno

Especificaciones Técnicas

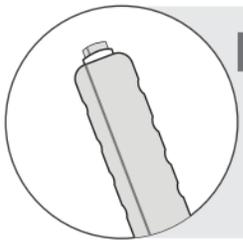
Sistema Automático de orientación inteligente	Sí, a través de la interfaz Smart LDEs para localizar la ruta de destino.
Alerta de Voz	Si
Alerta Vibratoria	Si
Temperatura Operativa	De -15°C a 60°C
Temperatura de Almacenamiento	De -15°C a 40°C
Humedad	Se puede almacenar y trabajar en el grado de humedad del aire de nivel 90%.
Peso	Compuesto: 700 gr - desunido en la bolsa: 1 kg
Dimensiones	16X9.5X2.5 cm
Dimensiones de la Bolsa	20X15X5 cm

Partes del Dispositivo



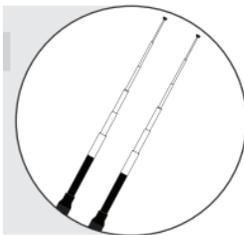
Unidad de Control Principal

La unidad que es responsable de ajustar el dispositivo y la configuración, además de la búsqueda de exploración completa a través de este.



Agarre de mano

Viene con el dispositivo . Se utiliza para llevar el dispositivo a través del proceso de búsqueda, tiene capacidad de rotación de 360 grados.

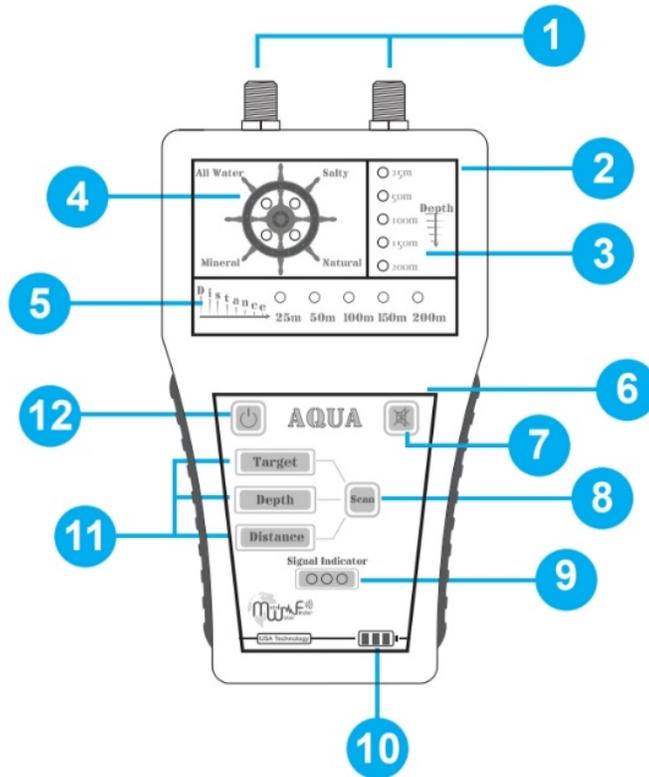


Antenas del transceptor

Las antenas se encargan de transmitir y recibir señales y buscar ondas. Tiene unas propiedades especiales y únicas.

Interfaces y Componentes del Dispositivo

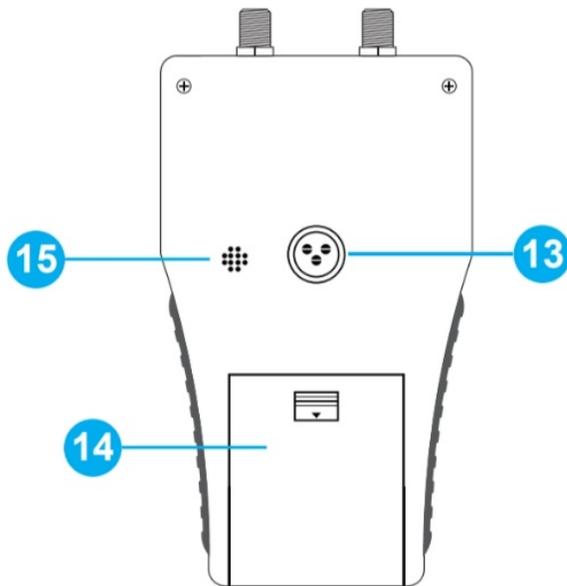
Parte Frontal



1. Puerto de señal, conectado con antenas
2. Interfaz de usuario.
3. Interfaz de niveles de profundidad.
4. Interfaz de tipo de objetivo.
5. Interfaz de niveles de distancia.
6. Botones de control.
7. Botón de control de sonido y vibración
8. Botón de escaneo
9. Indicadores LED de señal.
10. Indicadores de nivel de batería.
11. Teclas de selección (profundidad, distancia y objetivo)
12. Botón de encendido/apagado.

Interfaces y Componentes del Dispositivo

Parte Trasera



POWER

- 13. Enchufe de la manija.
- 14. Compartimento de la batería.
- 15. Salida de audio.

Vistazo General

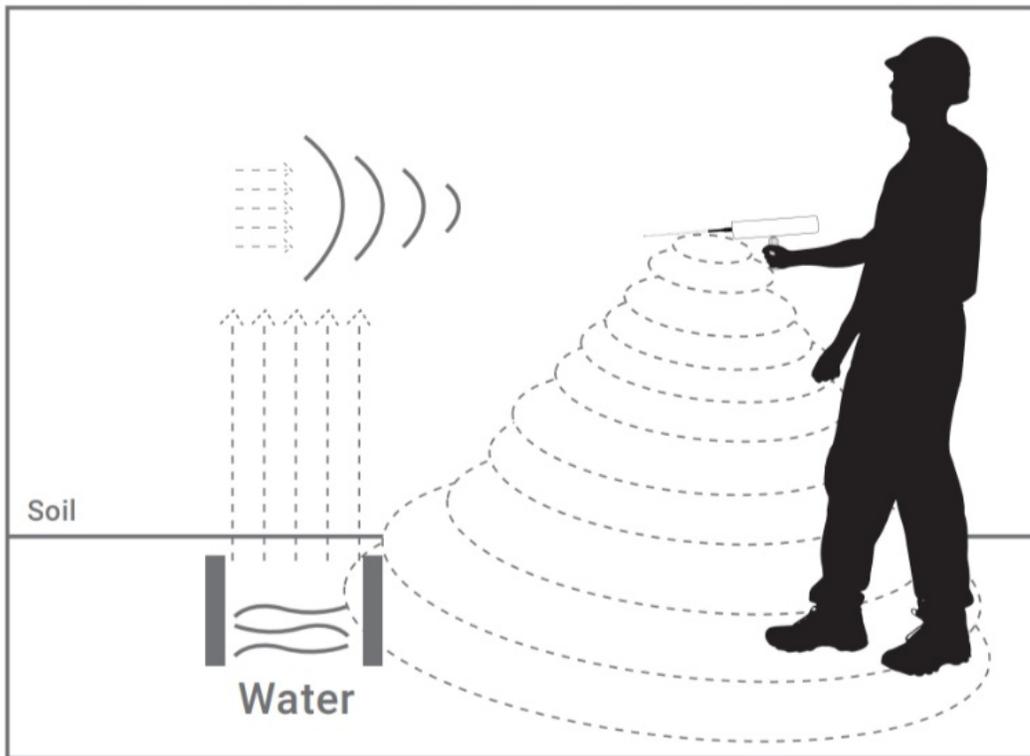
- ❖ Aqua está trabajando en el sistema de teledetección (LDS) desarrollado y compacto con el sistema de selección de voz a la ruta del agua y el punto.
- ❖ El dispositivo de Aqua cuenta con ondas de alta precisión para identificar y localizar las aguas subterráneas con alta especifica. Donde el dispositivo puede localizar objetivos desde una distancia de 200 metros hacia adelante en un ángulo de 360 grados con un control preciso en el frente de búsqueda de distancia.
- ❖ Aqua dispositivo de búsqueda de profundidad de hasta 200 metros por debajo de la superficie de la tierra con un estricto control en la investigación profunda de la interfaz de control del dispositivo del dispositivo de las características de un pequeño tamaño y facilidad de uso. Donde puede caber en su bolsillo y navega cómoda y fácilmente cualquiera puede utilizarlo sin tener ninguna experiencia o conocimiento en los detectores.
- ❖ El principio de búsqueda depende del procesamiento digital de señales de frecuencia (DFSP) para recibir la energía del campo eléctrico estático de los objetivos.
- ❖ Dispositivo proveedor de sistema de ajuste automático (ATS) está destinado a operar en todo tipo de terrenos, suelos rocosos, montañosos, arenosos y arcillosos.

Vistazo General

Este dispositivo electrónico funciona en la tecnología de buscador de agua transmisor y receptor. Se envía ondas y recibe al mismo tiempo, el dispositivo a su vez la investigación y la detección de las aguas subterráneas, revelando las aguas de frecuencia parcial, y la energía electrostática (electricidad estática) alrededor en el agua , conforman las aguas subterráneas almacenadas y el suelo circundante y están ganando en las corrientes subterráneas y las áreas de la electricidad estática obtenida del suelo a través de la tierra influenciada por diferentes corrientes, tales como centrales eléctricas, estaciones de radiodifusión, radio, satélite, rayos, y una gran cantidad de objetos generados de la energía eléctrica , la energía estática.

Este dispositivo, sin embargo, depende de la detección de las aguas subterráneas en el suelo a través de la influencia de las ondas que salen del dispositivo por los campos electrostáticos formados en el agua como resultado de que estaba bajo tierra y la frecuencia del agua al mismo tiempo. Dispositivo de las ondas de trabajo dispositivo para inflar el tamaño de estos campos y la escalada a la superficie del suelo, lo que ayuda al dispositivo para localizar el agua de larga distancia, el dispositivo recibe una amplificación de la señal y se dirige hacia el sitio de agua directamente y destino preciso.

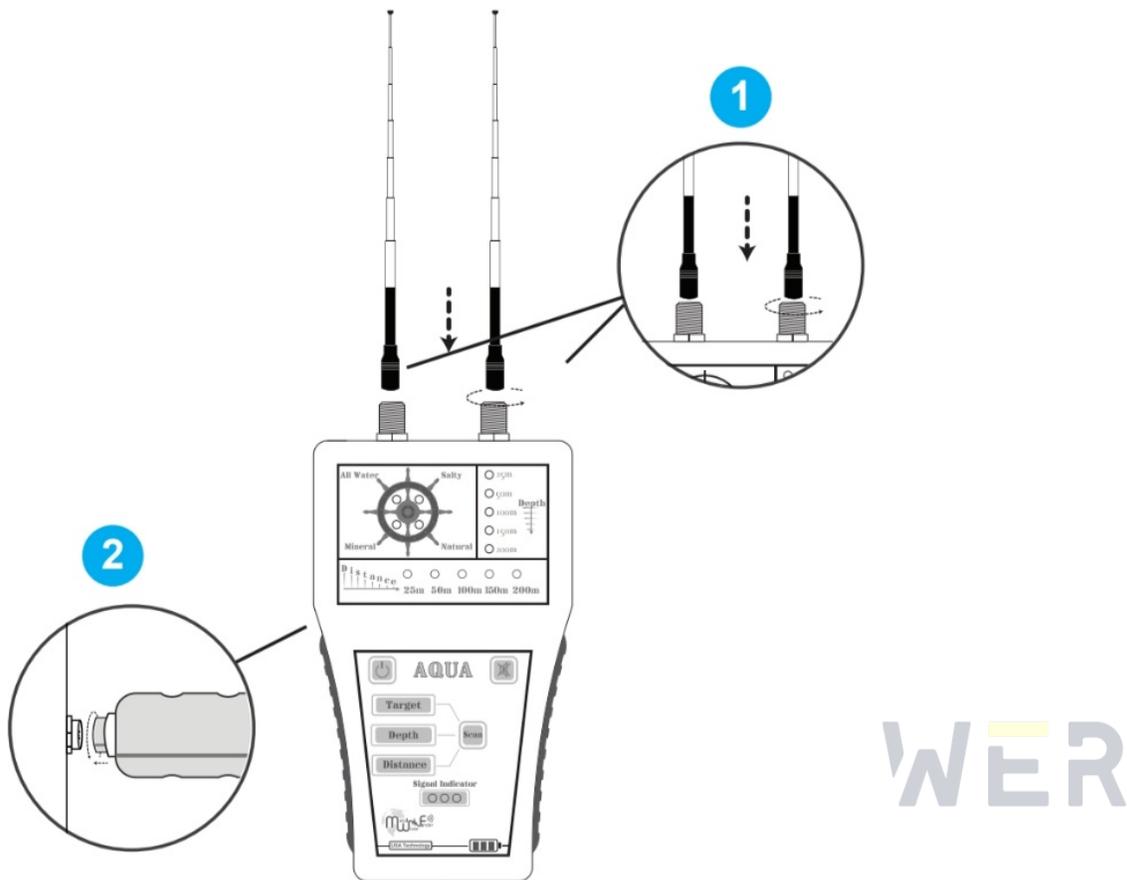
Suelo



R

Agua

Ensamblaje



1. Conecte las antenas en sus lugares en frente de la parte frontal del dispositivo, tal como se muestra en la ilustración.
2. Conecte el mango de sujeción en su lugar en la parte baja de la máquina, tal como se muestra en la ilustración.

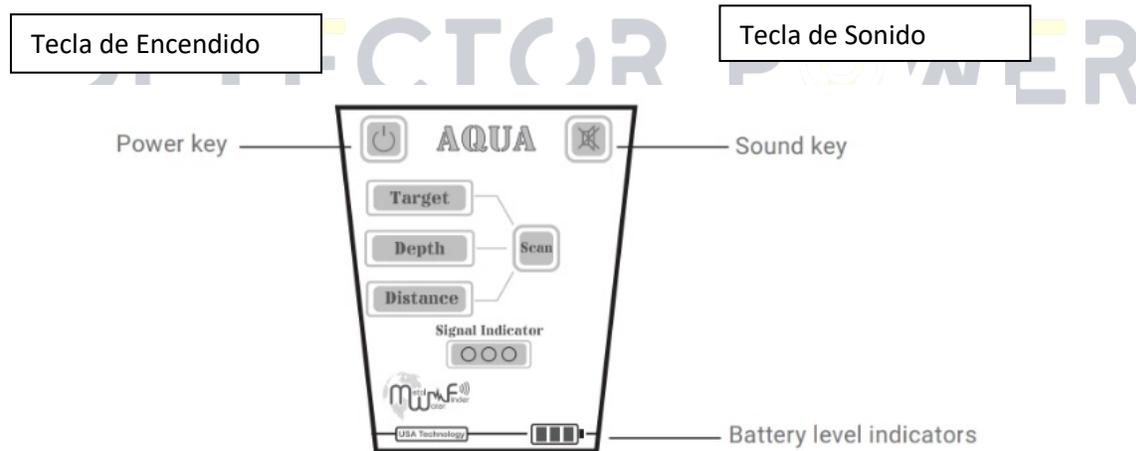
Asistente de Instalación

Características y Funcionalidad

- ❖ Para encender el dispositivo mantenemos pulsada la tecla de encendido (durante segundos) y para el proceso de apagado hacemos lo mismo.
- ❖ Para controlar los niveles de audio a través de la tecla de sonido y la presión intermitente en la tecla para cambiar el nivel.

Nota: el audio tiene cinco posiciones además del modo silencioso y también hay varias funciones de voz (voces de las teclas y sonidos de alerta de búsqueda).

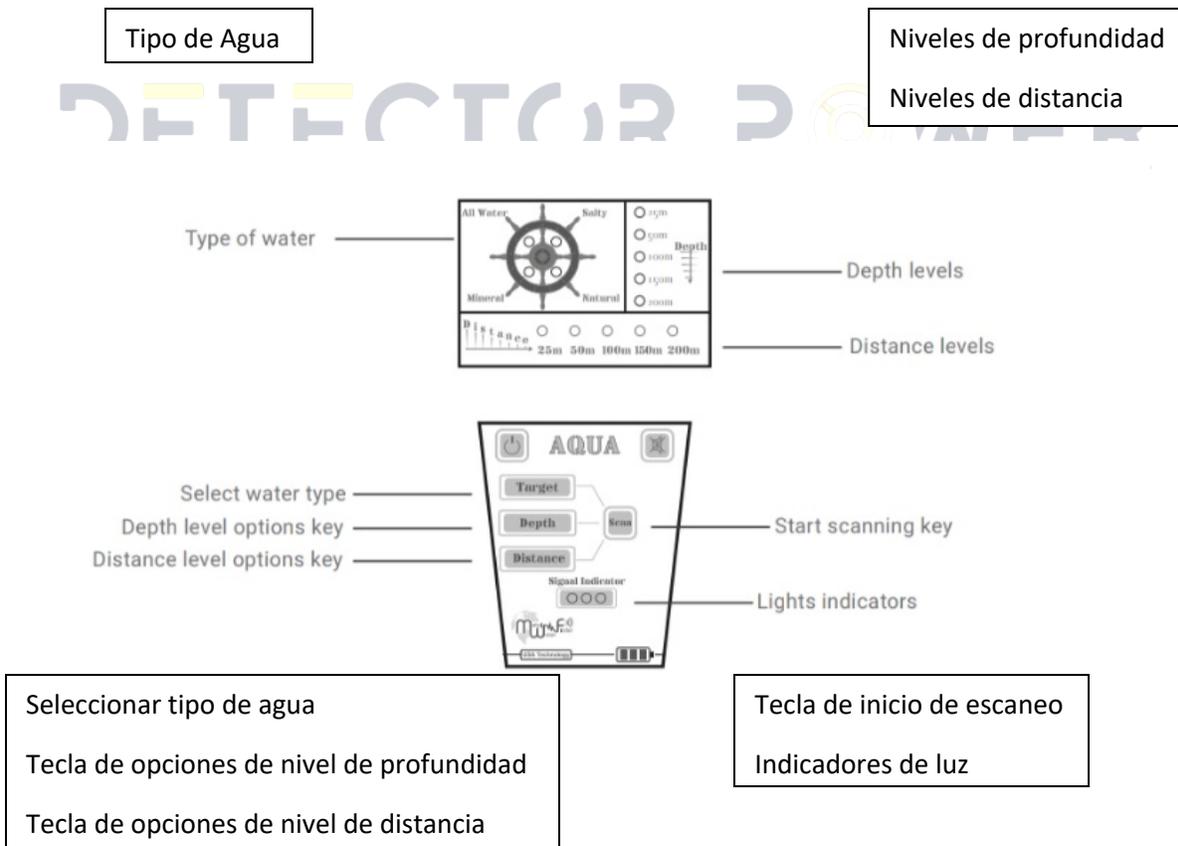
- ❖ El dispositivo está equipado con la función de alerta por vibración, se puede controlar el giro y la parada de las alertas por vibración a través de mantener pulsada (durante tres segundos) la tecla de sonido.
- ❖ El dispositivo funciona con cuatro pilas (1,5 voltios AAA) sujetas a cambio tras su finalización.
- ❖ Los indicadores de nivel de la batería están totalmente llenos cuando la batería está llena y tienen tres niveles con diferentes colores de aterrizaje descendente (verde, amarillo y rojo) y antes de la entrada en vigor de la energía de la batería comienza a parpadear en rojo.



Asistente de Instalación

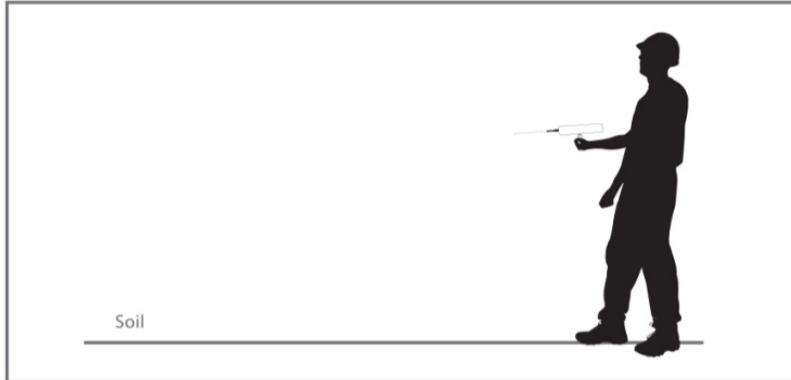
Ajustes de Búsqueda

- ❖ Encienda el dispositivo mediante la tecla de giro y cierre.
- ❖ Elija el tipo de agua deseado pulsando la tecla de objetivo y notará el cambio en los indicadores ópticos que especiales para la parte del objetivo en la parte superior del dispositivo cada objetivo hay una luz especial y objetivos (Agua natural salada agua salada , agua mineral y todos los tipos de agua).
- ❖ Elija el nivel de profundidad pulsando la tecla de profundidad y se dará cuenta del cambio en los niveles y la interfaz de profundidad hay varios niveles y es (25m, 50m, 100m, 150m y 200m)
- ❖ Elija el nivel de la distancia requerida para buscar pulsando en la tecla de distancia y usted notará el cambio de niveles en la interfaz de distancias y hay varios niveles y es (200m, 150m, 50m y 25m).
- ❖ Presione la tecla de escaneo para iniciar el proceso de búsqueda y notará que los indicadores ópticos comenzaron a funcionar y la alarma de audio comenzó y esto se refiere a dispositivo listo para iniciar el proceso de búsqueda.



Iniciar la Búsqueda

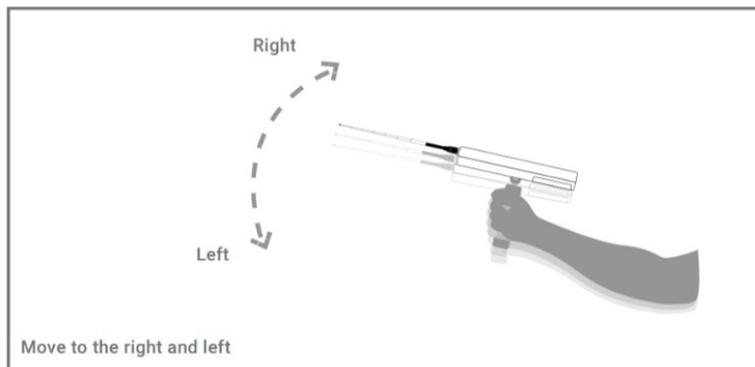
- ❖ El usuario debe llevar el dispositivo a través del mango de sujeción de manera que el dispositivo esté horizontal con el suelo y ligeramente inclinado hacia el suelo como se muestra en el dibujo.



Suelo

- ❖ Y luego sólo hacer la estimulación de las ondas y el área fuera del dispositivo y nos movemos el dispositivo a mano girar a la derecha y luego a la izquierda lentamente y luego instalar la mano que el dispositivo.

Derecha



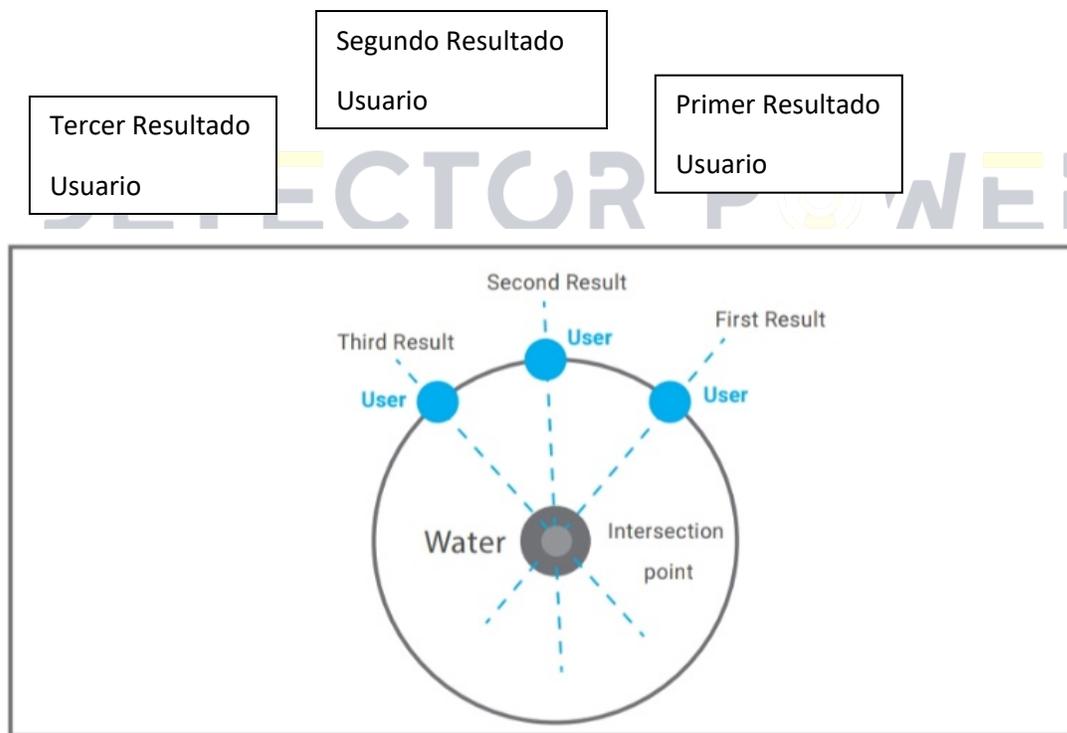
Izquierda

Mueva a la derecha e izquierda

Iniciar la Búsqueda

Si encuentra el agua que se determinó buscar. El dispositivo recibirá esta lectura y señal y por lo tanto cambiará la trayectoria del dispositivo automáticamente de trayectoria normal que era estable en él a otra trayectoria y esta tendencia es hacia la localización del agua. Y luego instala el dispositivo en la misma dirección. Al mismo tiempo que hacemos la limpieza de la ubicación del agua y la instalación comienza a lanzar la alarma de audio hacia la ubicación del agua, entonces nos deformamos completamente sobre la dirección en la que el dispositivo fue a él para hacer frente al estacionamiento adverso para notar cambiar la trayectoria del dispositivo en otro tiempo y hacia a la ubicación del agua y lanzando la alarma de audio constantemente.

Luego nos alejamos del primer punto de lectura para estar en otro lugar lejos de los primeros 10 metros de lado luego hacer el proceso de estimulación de las ondas del dispositivo de nuevo y probar el dispositivo y esperar a que la lectura si el agua era derecho el dispositivo irá hacia el sitio en sí y nos hemos asegurado de que había agua y podríamos hacer que la forma más de una vez para validar la dirección del agua tomando más de la lectura del dispositivo desde diferentes puntos. Y si notamos las teorías a todas nuestras lecturas que hemos hecho se cruzan en una ubicación de punto y punto de agua.



Agua | Punto de Intersección

Iniciar la Búsqueda

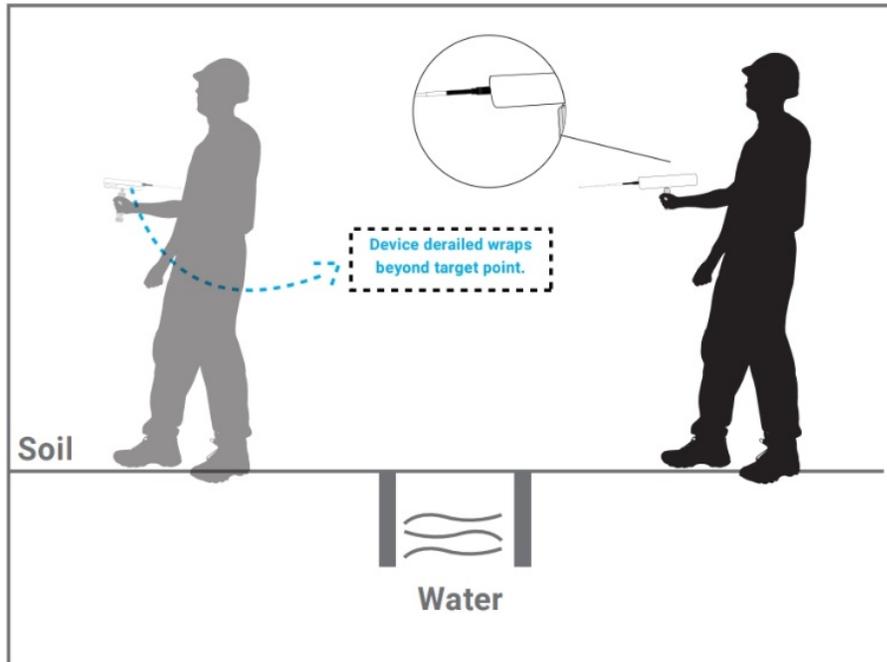
El usuario puede conocer y estimar la distancia del agua desde la búsqueda del punto de partida y para ello cambiamos el nivel de distancia pulsando sobre la tecla de distancia y luego seleccionamos la distancia de una lista de distancia por ejemplo si hemos elegido al principio de la búsqueda 200 metros de distancia de búsqueda reducimos la distancia de 50 metros luego presionamos sobre la tecla scan nuevamente y el dispositivo comienza a buscar y realiza los pasos anteriores. En este momento mantenemos el dispositivo y esperamos a leer si hemos recibido la lectura del objetivo hemos sabido que el objetivo se aleja del punto de búsqueda punto de búsqueda es de 50 metros. También es posible restaurar estos ajustes de nuevo y reducir la distancia menos para estimar la distancia del objetivo amargamente y luego pasar a la etapa para localizar la ubicación del agua.

Cómo localizar el objetivo

Después de la confirmación de leer a la dirección de la acción del agua que pulse en la exploración clave para la instalación y confirmar la ubicación del agua y nos daremos cuenta de que el dispositivo de pitido hacia el agua a continuación, estamos caminando en la misma dirección y en la forma normal de llevar el dispositivo para obtener el punto más allá de la ubicación del agua y nos daremos cuenta de que el dispositivo ha cambiado su dirección de la pista normal de urdimbre de nuevo a la ubicación y la existencia del punto de destino aquí también girar con el dispositivo a la ubicación de destino y caminar lentamente cuando estábamos por encima del agua directamente nos daremos cuenta de que el dispositivo comenzará a girar a la izquierda o a la derecha y esto demuestra que hemos identificado la presencia del punto de agua.

Iniciar la Búsqueda

Nota: Al iniciar el proceso de rastreo para la localización del agua notará que el dispositivo produce alertas y una señal acústica hacia la localización del agua, pero si nota que se sale del descarrilamiento y la dirección del agua este sonido desaparecerá y se escuchará otro sonido indicando el modo de error. Y se encenderá uno de los indicadores ópticos de luz a la derecha o a la izquierda para indicar el camino correcto que va a seguir y llegar al agua.



dispositivo descarrilado envuelve más allá del punto de destino

Suelo

Agua

Notas

Página 17

DETECTOR POWER

Estados Unidos de América – Florida

www.detectorpower.com

info@detectorpower.com

+1 (877) 220 7510

Turquía – Estambul

www.mwf-metaldetectors.com

info@mwf-metaldetectors.com

+90 (212) 222 0946

+90 (212) 222 0947

DETECTOR POWER