



Pour les modèles RC Uniquement pour servo numérique Futaba

Avant d'utiliser votre nouveau gyroscope, veuillez lire attentivement ce manuel et utiliser le gyroscope correctement et en toute sécurité. Après avoir lu ce manuel, rangez-le dans un endroit sûr.

Aucune partie de ce manuel ne peut être reproduite sous quelque forme que ce soit sans autorisation préalable.

Le contenu de ce manuel peut être modifié sans préavis. Futaba n'est pas responsable des dommages potentiels (accidentels ou autres) pouvant survenir après l'installation.

## Caractéristiques du GYD550

- Réglage de voiture RC Drift dédié Les performances en ligne droite et en virage du véhicule peuvent être augmentées sans tenir compte de l'effet de la surface de la route, etc.

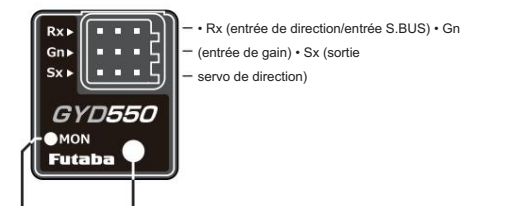
Fonction de gain à distance et fonction de commutation de mode Vous pouvez régler le gain de l'émetteur (3 canaux ou plus) en utilisant la fonction de gain à distance. La fonction de commutation de mode permet la commutation de mode gyro AVCS/ NORMAL.

Intégré, compact et léger Taille compacte (22,6 x 19,6 x 11 mm) et poids léger (5,6 g) grâce à la technologie de montage haute densité. Boîtier en aluminium Le GYD550 est équipé

d'un boîtier en aluminium robuste et très rigide. Prise en charge de la connexion S.BUS/S.BUS2 Une seule connexion filaire au récepteur peut faire fonctionner le GYD550.

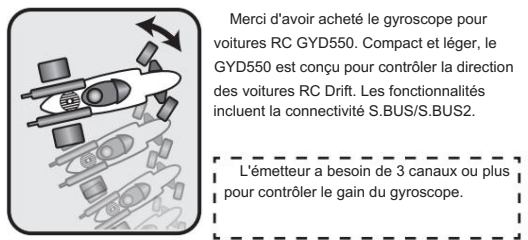
- Uniquement pour le servo numérique Futaba

## Les fonctions



- LED • Bouton poussoir Appuyez à l'aide du mini tournevis inclus

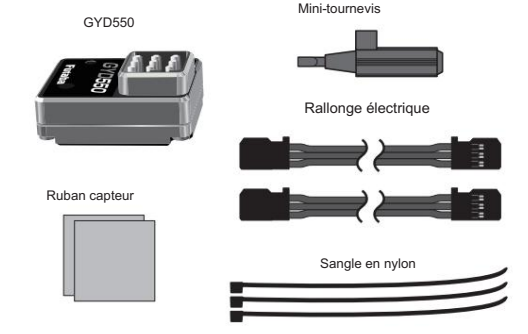
Affichage LED du moniteur			
Etat	Couleur	Déplacer	Référence
Pas d'impulsion servo / capteur erreur	Rouge	2 éclairs	
2. Échauffement	Vert	Clignotement rapide	
3. Initialisation du capteur	Rouge, Vert	SUR	AVCS (rouge) NORMAL (Vert)
4. Tournez	Clignotement rapide rouge/vert		Droite (Vert) Gauche (rouge)
5. Décalage neutre	Clignotement orange lent		Opération de direction
6. Gain OFF		deconnect	
7. Batterie faible 8.	Rouge	Clignoter	Moins de 3,8 V
Réglages des paramètres		Indiqué au verso	



Caractéristiques nominales du GYD550 : (gyroscope de type capteur intégré) • Capteur gyroscopique : gyroscope à structure vibrante MEMS • Tension de fonctionnement : 3,5 V CC à 8,4 V • Consommation de courant : 30 mA (à l'exclusion d'un servo) • Plage de température de fonctionnement : -10 °C à +45 °C • Dimensions : 22,6 x 19,6 x 11,0 mm (0,89 x 0,77 x 0,43 in) (sauf saillie) • Poids : 5,6 g (0,2 oz) • Fonctions : moniteur LED. Sélection servo (mode SR). Connexion S.BUS/S.BUS2.

## Définir le contenu

Les éléments suivants sont fournis avec le GYD550 :



**AVERTISSEMENT**  
Le non-respect de ces consignes de sécurité peut entraîner des blessures graves pour vous-même et pour les autres.

- Vérifiez que la capacité de la batterie est suffisante.
- Ne faites pas fonctionner le modèle et le volant de l'émetteur pendant environ 3 à 5 secondes après avoir allumé le GYD550 (lorsqu'il est partagé avec le récepteur). • Initialisation GYD550 et lecture de la position neutre. Le GYD550 est initialisé

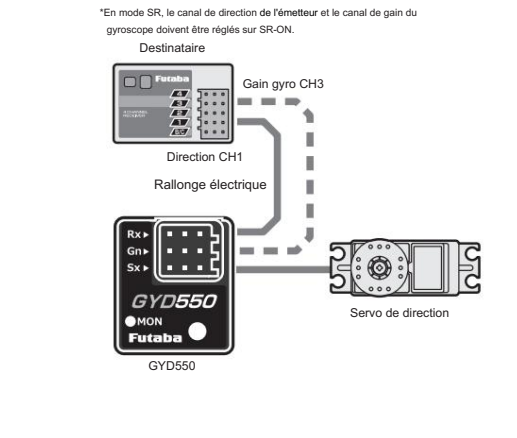
à la mise sous tension. La position neutre est également lue en même temps. Si l'initialisation se termine normalement, l'opérateur est averti par deux mouvements répétés du servo vers la gauche et vers la droite (un peu).

- Vérifiez toujours le sens de fonctionnement du gyroscope.
- Ne frappez pas le gyroscope avec un objet dur. Ne le laissez pas tomber sur une surface en béton ou un autre sol dur.
- Le capteur peut être endommagé lors d'impacts violents.

- Ne pas utiliser de garnitures ou de mélange.
- Toutes les corrections sont effectuées par le gyroscope. Par conséquent, si la coupe et le mixage sont activés, le fonctionnement sera le même qu'en s'écartant de la position neutre.

- N'utilisez pas le GYD550 pour des applications autres que les voitures RC.
- Ce gyroscope est conçu uniquement pour les voitures RC. Ne l'utilisez pas pour d'autres applications.
- Les servos analogiques ne peuvent pas être utilisés.
- L'utilisation de servos analogiques peut causer des problèmes de servo.
- Ne placez pas le gyroscope à proximité d'équipements de chauffage (moteur, moteur, ESC, batterie, servo, etc.). • Laissez toujours le gyroscope s'adapter à la température ambiante avant de l'utiliser. Un changement de température important pendant l'utilisation entraînera une dérive et d'autres problèmes de fonctionnement.

## Connexion du GYD550

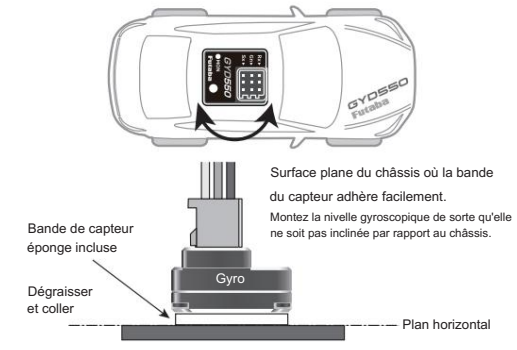


## Montage sur châssis Utilisez le ruban éponge

double face inclus pour fixer solidement le gyroscope perpendiculairement à l'axe de commande, à une position où il y a le moins de vibrations possible. Desserrez le câblage et regroupez-le avec la sangle en nylon incluse afin qu'il n'interfère pas avec la tige de liaison.



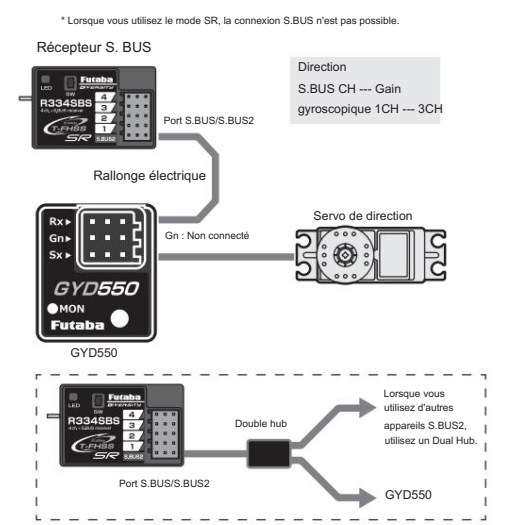
Le sens de rotation fixé par le gyroscope peut être n'importe quelle direction à moins de 360° par rapport à l'axe de direction commandé par le gyroscope.



## Lorsque GYD550 est allumé

Le GYD550 nécessite 3 à 5 secondes pour s'initialiser lors de la mise sous tension. Ne déplacez pas la voiture et ne bougez pas le volant pendant cette initialisation ou le gyroscope pourrait ne pas s'initialiser correctement. Une fois le processus d'initialisation terminé, le servo de direction se déplacera (un peu) plusieurs fois indiquant que le GYD550 est maintenant prêt à l'emploi. Si le neutre a changé, la LED clignotera en orange. Dans ce cas, il redémarre.

## S.BUS Connexion du GYD550



## Servo de direction

Reliez le servo conformément au manuel d'instructions du kit.

Lorsque vous utilisez le servo S.BUS, initialisez un paramètre.

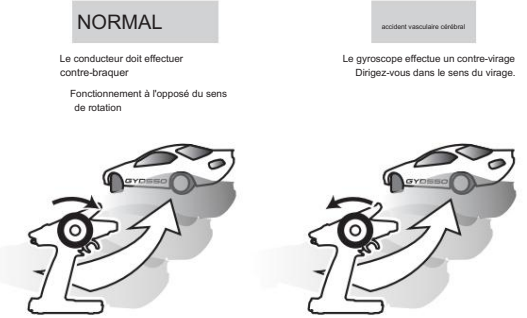
Faites en sorte que la plage de fonctionnement du servo soit aussi large que possible.

Rendez la valeur numérique de l'EPA (ATV) égale à gauche et à droite.

## Modes AVCS / NORMAL Le gyroscope a 2 modes

de fonctionnement : le mode NORMAL et le mode AVCS . En mode AVCS , le contrôle du gyroscope est plus ferme.

Parce que la sensation de fonctionnement est différente, choisissez votre mode préféré.



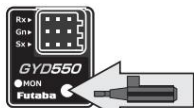
## Mode RS

Il est possible lors de l'utilisation du T7PX(R), T7XC de changer le servo en "SR Mode" et d'améliorer la réponse du servo. Si le servo ne peut pas être changé en mode SR, ne réglez pas le TX sur le mode SR.



Réglages des paramètres Pour le GYD550,

la commutation NORMAL/AVCS et le gain gyroscopique sont effectués par l'émetteur. Les réglages sur l'unité principale sont les 6 éléments du tableau suivant.



**Push 3s**

Jusqu'à LED orange

\* Le clignotement rapide dure environ 1 seconde

Mode de réglage

1. Type d'asservissement	Normale (par défaut)	1 Vert
	Mode RS	1 Rouge

**Push 2s**

Jusqu'à LED orange

Lorsque le réglage est modifié  
**Short push** Clignotement rapide  
**Short push**

2. Gyroscopie inversé	Normale (par défaut)	2 Vert
	Inverse	2 Rouges

**Push 2s**

Jusqu'à LED orange

Lorsque le réglage est modifié  
**Short push** Clignotement rapide  
**Short push**

3. Réglage neutre	Dans la plage de réglage	3 Vert
	Hors plage de réglage	3 Rouge

**Push 2s**

Jusqu'à LED orange

Ajuster la position neutre avec l'émetteur  
**Short push**

4. Réglage des limites	Dans la plage de réglage	4 Vert
	Hors plage de réglage	4 Rouge

**Push 2s**

Jusqu'à LED orange

5. Réinitialiser	Initialisation	5 Vert
------------------	----------------	--------

**Push 2s**

Lors de l'initialisation  
**Short push** Clignotement rapide  
**Short push**  
**Short push**  
**Short push**  
 Initialisation complète avec flash orange

Éteindre

pour échapper à

Paramètres sans fil

Le GYD550 peut être configuré sans fil à partir de T7PX(R)/T7XC et R334SBS/R334SBS-E. Dans ce cas, il est nécessaire de mettre à jour T7PX(R)/T7XC et R334SBS/R334SBS-E vers la version correspondant au réglage sans fil GYD550. Reportez-vous au manuel de mise à jour de la version pour les détails de configuration.



Réglages des paramètres

Paramètre de limite

Le clignotement de la LED 4 fois indique que le gyroscope est en mode de réglage des limites. Lorsque l'interrupteur à bouton est enfoncé une fois, le gyroscope entre dans le réglage unilatéral (côté large du signal PWM). Le servo de direction se déplace automatiquement. La position limite est ajustée à la position limite actuelle, en pilotant l'émetteur.



Le fonctionnement est durable sans sensibilité de commande ou mécanique déplacé vers la gauche et vers la droite. Le commutateur gyroscopique tel que le réglage de la sensibilité a et diminuée, nouvelle position limite. Lorsque l'interrupteur à bouton est momentanément enfoncé une fois lorsque l'opération de direction sera défavorablement servo est dans la position à laquelle il attend. Si il est trop étroit la limite de direction ne s'allume pas en rouge. Ce réglage peut être réajusté.

Ensuite, le servo de direction se déplace automatiquement vers la limite de la même manière. Réglez la limite de l'autre côté (étroit).

Déplacez le volant vers la gauche et vers la droite et réglez la position limite de la même manière que celle décrite ci-dessus. Lorsque le réglage est terminé, la LED clignote 4 fois. Dans cet état, déplacez le volant et vérifiez si les positions limites sont normales. (L'angle de fonctionnement du servo se déplace de 1,5 fois le mouvement du manche.) S'il y a un décalage, appuyez sur l'interrupteur à bouton et répétez le réglage dans les deux sens.

Dans la plage de réglage → La LED verte clignote rapidement • Hors de la plage de réglage → La LED rouge clignote rapidement paramètre

Amortisseur (suppression de la chasse)

Le GYD550 peut régler l'amortisseur en 8 étapes. Les amortisseurs réduisent la chasse et ajustent la sensation de direction. Cet amortisseur peut être réglé séparément pour le mode NORMAL et le mode AVCS.

Chasse → Côté Doux



**Short push**

Le registre actuel est affiché Rouge/AVCS Vert/NORMAL

Mode de réglage



Amortisseur 1	1 Rouge
---------------	---------

**Short push**

Amortisseur 2	2 Rouges
---------------	----------

**Short push**

Amortisseur 3	3 Rouges
---------------	----------

**Short push**

Amortisseur 4	4 Rouges
---------------	----------

**Short push**

Amortisseur 5	NORMAL par défaut
---------------	-------------------

**Short push**

Amortisseur 6	AVCS par défaut
---------------	-----------------

**Short push**

Amortisseur 7	NORMALE 7 Vert
---------------	----------------

**Short push**

Amortisseur 8	NORMALE 8 Vert
---------------	----------------

**Short push**

Fuite après environ 10 s

Éteindre pour échapper à

Quick

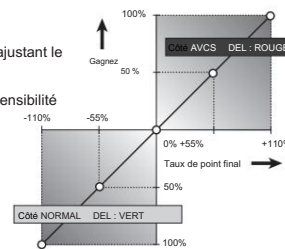
Amortisseur

Mild

Gain gyroscopique et commutation de mode

Lorsque la fonction de gain à distance est utilisée, la commutation de mode NORMAL et AVCS est effectuée conformément au sens de fonctionnement du canal de gain à distance de l'émetteur. Du côté taux +, le mode AVCS est sélectionné et du côté taux -, le mode NORMAL est sélectionné.

La sensibilité est modifiée en ajustant le taux de point final. Les critères de réglage de la sensibilité par point final sont illustrés dans la figure ci-dessous.

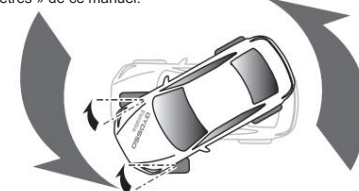


CANAL GAIN

Configuration avant une course

Réglez les paramètres suivants du GYD550 conformément à la section « Réglages des paramètres » de ce manuel.

1. Type d'asservissement
2. Gyro reverse
3. Position neutre
4. Réglage des limites



Si la voiture est tournée à gauche à la main → la direction s'éteint à droite

Allumez l'alimentation de votre émetteur. Réglez la sensibilité du gyroscope à environ 100 % du côté NORMAL ou AVCS conformément au manuel d'instructions de l'émetteur. Reportez-vous au graphique <GAIN CH>

<AVCS / NORMAL Modes>.

Sensibilité gyroscopique zéro	LED éteinte
Côté AVCS	DEL rouge
Côté NORMAL	Voyant vert

\*Ne pas utiliser le trim et le sub-trim de l'émetteur. Faire le neu réglage central avec un gyroscope.

Réglage de réglage En ajustant le

gain du gyroscope et l'amortisseur, vous pouvez régler la puissance de maintien de la direction et la sensation de direction. Le réglage que nous recommandons est de conduire à 70 % de gain et de régler l'amortisseur sur le côté doux en cas de chasse. Plus le gain est élevé, plus l'effet gyroscopique est important et plus la chasse a tendance à se produire.