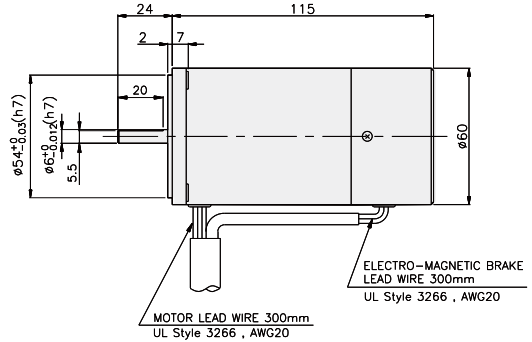
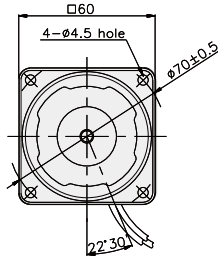


## BRAKE MOTOR

**6W**

**□60mm**

K6RS6N□-B



### SPECIFICATIONS

6W 30分定格、4極

Model	Duty	Voltage (V)	Frequency (Hz)	Current (A)	Start T. (N·m/kgf·cm)	Rated T. (N·m/kgf·cm)	Speed (rpm)	Condenser (μF)	Friction T. (N·m/kgf·cm)
K6R□6NJ-B	単相	100	50	0.25	0,035/0,35	0,049/0,49	1200	3	0,2/2
			60	0.23		0,04/0,4	1500		
K6R□6NU-B		110	60	0.2	0,045/0,45	0,04/0,4	1500	2,5	0,2/2
		115		0.2					
K6R□6NL-B		200	50	0.12	0,055/0,55	0,049/0,49	1200	1	0,2/2
			60	0.13		0,04/0,4	1500		
K6R□6NC-B		220	50	0.12	0,045/0,45	0,047/0,47	1250	0,8	0,2/2
			60	0.12		0,04/0,4	1500		
		230	50	0.15	0,055/0,55	0,047/0,47	1250		
			60	0.13	0,06/0,6	0,04/0,4	1500		
K6R□6ND-B	240	50	0.12	0,048/0,48	0,047/0,47	1250	0,6	0,2/2	

\* □ : シャフト形状 ( S : STRAIGHT, G : PINION )

### RATED TORQUE OF GEARHEAD

#### ● 50Hz

単位 = 上段 : N·m / 下段 : kgf·cm

Model	Speed(rpm)	500	416	300	250	200	166	150	120	100	83	75	60	50	41	37	30	25	20	16	15	12,5	10	8,3	7,5	6
Motor/ Gearhead	Ratio	3	3,6	5	6	7,5	9	10	12,5	15	18	20	25	30	36	40	50	60	75	90	100	120	150	180	200	250
K6R□6N□-B K6G□B(C)	0,11	0,14	0,19	0,23	0,29	0,34	0,38	0,48	0,57	0,69	0,69	0,86	1,03	1,23	1,37	1,54	1,85	2,31	2,78	3	3	3	3	3	3	
	1,1	1,4	1,9	2,3	2,9	3,4	3,8	4,8	5,7	6,9	6,9	8,6	10,3	12,3	13,7	15,4	18,5	23,1	27,8	30	30	30	30	30	30	

#### ● 60Hz

単位 = 上段 : N·m / 下段 : kgf·cm

Model	Speed(rpm)	600	500	360	300	240	200	180	144	120	100	90	72	60	50	45	36	30	24	20	18	15	12	10	9	7,2
Motor/ Gearhead	Ratio	3	3,6	5	6	7,5	9	10	12,5	15	18	20	25	30	36	40	50	60	75	90	100	120	150	180	200	250
K6R□6N□-B K6G□B(C)	0,10	0,12	0,16	0,19	0,24	0,29	0,32	0,41	0,49	0,58	0,58	0,73	0,87	1,05	1,17	1,31	1,57	1,97	2,36	2,62	3	3	3	3	3	
	1,0	1,2	1,6	1,9	2,4	2,9	3,2	4,1	4,9	5,8	5,8	7,3	8,7	10,5	11,7	13,1	15,7	19,7	23,6	26,2	30	30	30	30	30	

\* GEARHEAD・DECIMAL GEARHEADは別売です。

\* GEARHEADの品名の中 □ には 減速比が入ります。

\* 色がMOTORと同じ方向、その以外は反対方向です。

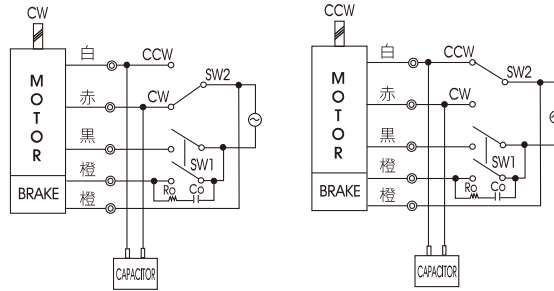
\* 表の減速比よりもっと減速しようとする場合には、ギアヘッドとモーターの間に減速比10のDECIMAL GEARHEADを設置することが可能です。この場合許容トルクは3N·m/30kgf·cmです。

\* 回転数はMOTORの動機回転数(50Hz:1500rpm, 60Hz:1800rpm)を基準にして減速比に割って計算しました。実際に回転数は負荷の大きさによって表示される数値より2~20%小さいです。

## GEARHEAD

### CONNECTION DIAGRAMS

接点保護のために結線図のようにサージ(Surge)電圧吸収用Cr回路を接続してください。  
 $R_o = 5 - 200\Omega$   
 $C_o = 0.1 \sim 0.2\mu F \ 200WV(400WV)$



※回転方向は出力軸から見た場合

### DIMENSIONS

K6G□B(C)

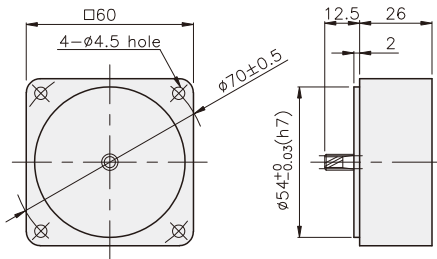


K6RG6N□-B + K6G□B(C)



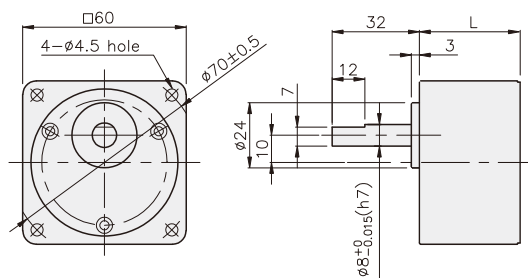
DECIMAL GEARHEAD

K6G10BX



GEARHEAD

K6G□B(C)



#### 寸法図表

品番	L	適用機種	取付BOLT
01	30	K6G3~18B(C)	M4 P0.7 X 50
02	40	K6G20~250B(C)	M4 P0.7 X 60
03	26	K6G10BX	M4 P0.7 X 85

#### 重さ

PART	WEIGHT(kg)	
MOTOR	0.93	
DECIMAL GEARHEAD	0.22	
GEAR HEAD	K6G3~18B(C)	0.26
	K6G20~40B(C)	0.33
	K6G50~250B(C)	0.36

K6RG6N□-B + K6G□B(C)

