



ΠΕΡΙΕΧΟΜΕΝΑ

Πρόλογος iii

ΚΕΦΑΛΑΙΟ 1 - ΕΙΣΑΓΩΓΗ ΣΤΑ ΗΛΕΚΤΡΟΝΙΚΑ

1.1 ΕΙΣΑΓΩΓΗ ΣΤΑ ΑΝΑΛΟΓΙΚΑ ΗΛΕΚΤΡΟΝΙΚΑ	1
1.1.1 Αναλογικά σήματα	1
1.1.2 Οι αντιστάσεις	3
1.1.3 Οι πυκνωτές	7
1.1.4 Τα πηνία	11
1.1.5 Οι δίοδοι	13
1.1.6 Τα τρανζίστορ	16
1.1.7 Οι ηλεκτρονόμοι ή ρελέ	18
1.1.8 Οι τελεστικοί ενισχυτές	19
1.1.9 Ο χρονιστής 555	21
1.2 ΕΙΣΑΓΩΓΗ ΣΤΑ ΨΗΦΙΑΚΑ ΣΥΣΤΗΜΑΤΑ	27
1.2.1 Εισαγωγή στα συστήματα αριθμών	27
1.2.2 Δεκαδικό σύστημα	27
1.2.3 Δυαδικό σύστημα	27
1.2.4 Οκταδικό σύστημα	28
1.2.5 Δεκαεξαδικό Σύστημα	28
1.2.6 Μετατροπές από ένα σύστημα σε άλλο	29
1.2.6.1 Μετατροπές από το δεκαδικό σε άλλο σύστημα	29
1.2.6.2. Δυαδικός σε οκταδικό και το αντίστροφο	32
1.2.6.3 Δυαδικός σε δεκαεξαδικό και το αντίστροφο	33
1.2.7 Προσημασμένοι αριθμοί	34
1.2.8 Το συμπλήρωμα «ως προς 1» ενός δυαδικού αριθμού	36
1.2.9 Το συμπλήρωμα «ως προς 2» ενός δυαδικού αριθμού	36
1.2.10 Πρόσθεση δυαδικών αριθμών	37
1.2.11 Αφαίρεση δυαδικών αριθμών	38
1.2.11.1 Χρησιμοποιώντας το συμπλήρωμα "ως προς 1"	38
1.2.11.2. Χρησιμοποιώντας το συμπλήρωμα "ως προς 2"	39
1.2.12 Πολλαπλασιασμός δυαδικών αριθμών	41
1.2.13 Διαίρεση δυαδικών αριθμών	41



ΠΕΡΙΕΧΟΜΕΝΑ

1.2.14 Μη-προσημασμένη και προσημασμένη αριθμητική	42
1.2.15 Αριθμοί κινητής υποδιαστολής	44
1.2.16 Έλεγχος σφάλματος ισοτιμίας	46
1.2.17 Δυαδικοί Κώδικες	47
1.2.17.1 Κώδικας BCD 8421	48
1.2.17.1.1 Πρόσθεση αριθμών BCD	48
1.2.17.2 Άλλες μορφές δεκαδικών κωδίκων	49
1.2.17.3 Κώδικας GRAY	50
1.2.17.4 Κώδικας HAMMING	51
1.2.17.5 Κώδικας ASCII	51
1.2.18 Ψηφιακά σήματα	52
1.2.19 Οι λογικές πύλες	52
1.2.20 Κωδικοποιητές - Αποκωδικοποιητές	54
1.2.21 Πολυπλέκτες - Αποπλέκτες	57
1.2.22 Οι ψηφιακοί συγκριτές	58
1.2.23 Τα flip-flop	59
1.2.24 Οι μετρητές	59
1.2.25 Οι καταχωρητές	61
1.2.26 Αριθμητικά κυκλώματα	64
1.2.26.1 Αθροιστής	64
1.2.26.2 Πολλαπλασιαστής	68
1.2.27 Αριθμητική Λογική Μονάδα (Arithmetic Logic Unit ή ALU)	72
1.3 ΕΙΣΑΓΩΓΗ ΣΤΙΣ ΗΛΕΚΤΡΟΝΙΚΕΣ ΚΑΤΑΣΚΕΥΕΣ	73
1.3.1 Υλικά απαραίτητα για την κατασκευή	73
Ερωτήσεις – Ασκήσεις – Προβλήματα	77

ΚΕΦΑΛΑΙΟ 2 - ΤΟ ΣΥΣΤΗΜΑ ΥΠΟΛΟΓΙΣΤΗ

2.1 ΕΙΣΑΓΩΓΗ ΣΤΟΥΣ ΥΠΟΛΟΓΙΣΤΕΣ	79
2.1.1 Είδη υπολογιστών	80
2.2 ΒΑΣΙΚΗ ΔΟΜΗ ΤΟΥ ΥΠΟΛΟΓΙΣΤΗ	81
2.2.1 Μονάδα κεντρικής επεξεργασίας ή απλώς επεξεργαστής	82
2.2.1.1 Κυκλώματα χρονισμού και ελέγχου	83
2.2.1.2 Αριθμητικά-Λογικά κυκλώματα	84
2.2.1.3 Κυκλώματα Καταχωρητών	84
2.2.2 Μονάδα Μνήμης	88
2.2.1.1 Κυκλώματα Μνήμης	88
2.2.1.2 Διαδικασία λειτουργίας της μνήμης	89
2.2.1.3 Η μνήμη RAM	90
2.2.1.3.1 Η αρχιτεκτονική δομή της μνήμης RAM	92
2.2.1.3.2 Δυναμική μνήμη RAM	95
2.2.1.4 Η μνήμη ROM	97
2.2.1.4.1 Λειτουργικά χαρακτηριστικά της μνήμης ROM	100
2.2.2 Μονάδες εισόδου - εξόδου	102
2.2.2.1 Παράλληλη Επικοινωνία	102
2.2.2.2 Σειριακή επικοινωνία	104
2.2.2.2.1 Ασύγχρονη σειριακή εκπομπή	105
2.2.2.2.2 Σήματα χειραρχίας	106



2.2.2.2.3 Ταχύτητα εκπομπής (BAUD RATE)	107
2.2.2.2.4 Οδηγοί γραμμών και MODEMS	107
2.2.2.2.5 Η σύνδεση RS232	109
2.2.2.2.6 Σύγχρονη λειτουργία	112
2.2.2.2.7 Χρήσεις της σειριακής μεταφοράς	113
2.2.2.2.8 Ολοκληρωμένα Κυκλώματα Σειριακής Προσαρμογής I/O	113
2.2.3 Διάδρομοι Μεταφοράς Πληροφορίας	116
2.2 Η ΕΞΕΛΙΞΗ ΤΩΝ ΜΙΚΡΟΕΠΕΞΕΡΓΑΣΤΩΝ	117
2.3 ΟΙ ΜΙΚΡΟΕΠΕΞΕΡΓΑΣΤΕΣ RISC	118
2.4 ΤΟ ΛΕΙΤΟΥΡΓΙΚΟ ΣΥΣΤΗΜΑ	119
2.5 ΕΝΑ ΣΥΣΤΗΜΑ ΠΡΑΓΜΑΤΙΚΟΥ ΧΡΟΝΟΥ	120
2.5.1 Λειτουργικό σύστημα πραγματικού χρόνου	121
2.6 ΟΙ ΔΙΑΚΟΠΕΣ ΣΤΟΥΣ ΥΠΟΛΟΓΙΣΤΕΣ	124
2.6.1 Βασική λειτουργία της διακοπής	127
2.6.2 Αποθήκευση της κατάστασης του επεξεργαστή	128
2.6.3 Ανύσματα διακοπής	128
2.6.4 Χειρισμός δύο ξεχωριστών διακοπών	129
2.6.5 Η μάσκα διακοπών	131
2.6.6 Διακοπές χωρίς μάσκα	131
2.6.7 Διακοπές μέσω προγράμματος	132
2.6.8 Προτεραιότητα διακοπής	132
2.6.9 Κυκλωματική μέθοδος καθορισμού προτεραιότητας	133
Ερωτήσεις-Ασκήσεις-Προβλήματα	135

ΚΕΦΑΛΑΙΟ 3 - Ο ΜΙΚΡΟΕΠΕΞΕΡΓΑΣΤΗΣ MC68000

3.1 ΕΙΣΑΓΩΓΗ	139
3.2 ΔΙΑΣΥΝΔΕΣΗ ΤΟΥ 68000 ΜΕ ΤΑ ΠΕΡΙΦΕΡΕΙΑΚΑ	141
3.2.1 Διάδρομοι δεδομένων και διευθύνσεων	141
3.2.2 Διάδρομος ελέγχου	143
3.2.2.1 Διάδρομος ασύγχρονου ελέγχου	144
3.2.2.2 Διάδρομος κατάστασης μικροεπεξεργαστή και κώδικες λειτουργίας	144
3.2.2.3 Διάδρομος ελέγχου συστήματος	145
3.2.2.4 Διάδρομος ελέγχου διακοπών	146
3.2.2.5 Διάδρομος ελέγχου διαιτήσιας διαδρόμου	146
3.2.2.6 Διάδρομος σύγχρονου ελέγχου	147
3.3 MONTELO ΠΡΟΓΡΑΜΜΑΤΙΣΜΟΥ ΤΟΥ 68000	147
3.3.1 Καταχωρητές δεδομένων	148
3.3.2 Καταχωρητές διευθύνσεων	149
3.3.3 Δείκτες σωρού	149
3.3.4 Μετρητής προγράμματος	149
3.3.5 Καταχωρητής κατάστασης	150
3.3.6 Κυκλώματα ελέγχου εκτέλεσης εντολών	151
3.4 ΜΕΘΟΔΟΛΟΓΙΑ ΑΝΑΠΤΥΞΗΣ ΠΡΟΓΡΑΜΜΑΤΩΝ	152
3.5 ΠΡΟΓΡΑΜΜΑΤΙΣΜΟΣ	155
3.5.1 Συμβολική γλώσσα (Assembly Language)	156
3.5.2 Ψευδοεντολές (Assembler Directives)	158
3.5.3 Γλώσσες ανωτέρου επιπέδου (High Level Languages)	163



ΠΕΡΙΕΧΟΜΕΝΑ

3.5.4 Υπορουτίνες	164
3.5.5 Πέρασμα παραμέτρων	165
3.5.6 Μακροεντολές (Macros)	166
3.6 ΜΕΘΟΔΟΙ ΔΙΕΥΘΥΝΣΙΟΔΟΤΗΣΗΣ	167
3.6.1 Εισαγωγή	167
3.6.2 Μέθοδοι διευθυνσιοδότησης του 68000	162
3.6.2.1 Διευθυνσιοδότηση απευθείας δεδομένων	168
3.6.2.2 Αμεση διευθυνσιοδότηση καταχωρητή	169
3.6.2.3 Απόλυτη διευθυνσιοδότηση δεδομένων	171
3.6.2.4 Συνεπαγόμενη διευθυνσιοδότηση	171
3.6.2.5 Σχετική διευθυνσιοδότηση μετρητή προγράμματος	171
3.6.2.6 Έμμεση διευθυνσιοδότηση καταχωρητή	173
3.6.2.6.1 Έμμεση διευθυνσιοδότηση καταχωρητή	174
3.6.2.6.2 Έμμεση μεταυξητική διευθυνσιοδότηση καταχωρητή	174
3.6.2.6.3 Έμμεση προμειωτική διευθυνσιοδότηση καταχωρητή	175
3.6.2.6.4 Έμμεση διευθυνσιοδότηση καταχωρητή με μετατόπιση	176
3.6.2.6.5 Με δείκτη έμμεση διευθυνσιοδότηση καταχωρητή με μετατόπιση	176
3.6.2.7. Κατηγορίες μεθόδων διευθυνσιοδότησης ανάλογα με τη λειτουργία τους	179
3.7 ΟΙ ΕΝΤΟΛΕΣ ΤΗΣ ASSEMBLY TOY 68000	180
3.7.1 Εντολές μεταφοράς δεδομένων	188
3.7.2 Αριθμητικές εντολές	199
3.7.2.1 Μη-προσημασμένη, Προσημασμένη Αριθμητική	199
3.7.2.2 Αριθμητικές εντολές ακέραιων αριθμών	200
3.7.2.2 Αριθμητικές εντολές δυαδικά κωδικοποιημένων δεκαδικών αριθμών	213
3.7.3 Λογικές εντολές	216
3.7.4 Εντολές ολίσθησης και περιστροφής	223
3.7.5 Εντολές σύγκρισης και ελέγχου	233
3.7.6 Εντολές διακλάδωσης	238
3.7.7 Εντολές ελέγχου συνθήκης μείωσης και διακλάδωσης	245
3.7.8 Εντολές διαχείρισης υπορουτινών	246
3.7.9 Εντολές χειρισμού ψηφίου	249
3.8 ΤΑ ΟΛΟΚΛΗΡΩΜΕΝΑ ΚΥΚΛΩΜΑΤΑ ΠΑΡΑΛΛΗΛΗΣ ΚΑΙ ΣΕΙΡΙΑΚΗΣ ΠΡΟΣΑΡΜΟΓΗΣ	252
3.8.1 Ο 68230 PI/T Παράλληλος προσαρμοστής/χρονιστής	252
3.8.1.1 Διασύνδεση του M68230 στον M68000	255
3.8.2 Διπλός Καθολικός Ασύγχρονος Πομποδέκτης 68681	256
3.8.2.1 Σύνδεση του 68681 στο μικροεπεξεργαστή 68000	257
3.9 ΠΑΡΑΔΕΙΓΜΑΤΑ ΧΡΗΣΙΜΩΝ ΥΠΟΡΟΥΤΙΝΩΝ	260
3.9.1 Υπορουτίνες μετατροπής αριθμών	260
3.8.2 Υπορουτίνες διερεύνησης και σύγκρισης πινάκων και ορμαθών	270
3.8.2.1 Υπορουτίνες τοποθέτησης σε αυξητική/μειωτική τάξη	276
3.8.3 Υπορουτίνες χρονοκαθυστέρησης	278
Ερωτήσεις-Ασκήσεις-Προβλήματα	280
ΚΕΦΑΛΑΙΟ 4 - Ο ΜΙΚΡΟΕΛΕΓΚΤΗΣ ATmega8515	
4.1 ΕΙΣΑΓΩΓΗ ΣΤΟΝ ΜΙΚΡΟΕΛΕΓΚΤΗ	289
4.2 ΑΡΧΙΤΕΚΤΟΝΙΚΗ ΔΟΜΗ ΤΩΝ ΜΙΚΡΟΕΛΕΓΚΤΩΝ	292



4.3 Ο ΜΙΚΡΟΕΛΕΓΚΤΗΣ ATmega8515	296
4.3.1 Ο μικροεπεξεργαστής του ATmega8515	302
4.3.1.1 Η αριθμητική λογική μονάδα	302
4.3.1.2 Προσπέλαση μνήμης και εκτέλεση εντολών	303
4.3.1.3 Καταχωρητής κατάστασης	304
4.3.2 Το υποσύστημα μνήμης του ATmega8515	305
4.3.2.1 Μνήμη προγράμματος flash	306
4.3.2.2 Αρχείο καταχωρητών γενικού σκοπού	307
4.3.2.3 Στατική μνήμη RAM (Static RAM ή SRAM)	308
4.3.2.4 Μνήμη EEPROM	309
4.3.2.5 Οι καταχωρητές I/O	309
4.3.2.6 Εξωτερική μνήμη SRAM	310
4.3.2.7 Δομή του σωρού	310
4.3.3 Υποσύστημα παράλληλης και σειριακής επικοινωνίας	312
4.3.3.1 Παράλληλη επικοινωνία	312
4.3.3.2 Σειριακή επικοινωνία	313
4.3.3.3 Ο USART του ATMEGA8515	315
4.3.4 Υποσύστημα χρονιστών-μετρητών του ATmega8515	320
4.3.5 Υποσύστημα διακοπών του ATmega8515	323
4.3.5 Αναλογικός συγκριτής	326
4.1 ΠΡΟΓΡΑΜΜΑΤΙΣΜΟΣ ΤΟΥ ATmega8515	326
4.4.1 Ψευδοεντολές	327
4.4.2 Μέθοδοι διευθυνσιοδότησης	329
4.4.2.1 Άμεση διευθυνσιοδότηση καταχωρητή, απλού καταχωρητή Rd	330
4.4.2.2 Άμεση διευθυνσιοδότηση καταχωρητή, διπλού καταχωρητή Rd και Rs	331
4.4.2.3 Άμεση διευθυνσιοδότηση I/O	331
4.4.2.4 Άμεση διευθυνσιοδότηση δεδομένων	332
4.4.2.5 Έμμεση διευθυνσιοδότηση δεδομένων	332
4.4.2.6 Έμμεση διευθυνσιοδότηση δεδομένων με μετατόπιση	333
4.4.2.7 Έμμεση προμειωτική διευθυνσιοδότηση	333
4.4.2.8 Έμμεση μεταυξητική διευθυνσιοδότηση	334
4.4.2.9 Σταθερή διευθυνσιοδότηση μνήμης προγράμματος με τη χρήση των εντολών LPM, ELPM και SPM	334
4.4.2.10 Μεταυξητική διευθυνσιοδότηση μνήμης προγράμματος με τη χρήση των εντολών LPM Z+ και ELPM Z+	335
4.4.2.11 Άμεση διευθυνσιοδότηση προγράμματος με τη χρήση των εντολών JMP και CALL	335
4.4.2.12 Άμεση διευθυνσιοδότηση προγράμματος με τη χρήση των εντολών IJMP και ICALL	336
4.4.2.13 Σχετική διευθυνσιοδότηση προγράμματος με τη χρήση των εντολών RJMP και RCALL	336
4.5 ΟΙ ΕΝΤΟΛΕΣ ΤΗΣ ASSEMBLY ΤΟΥ AT8515	337
4.5.1 Εντολές μεταφοράς δεδομένων	337
4.5.2 Αριθμητικές εντολές	339
4.5.2.1 Μη προσημασμένη και προσημασμένη αριθμητική	339
4.5.3 Λογικές εντολές	340
4.5.4 Εντολές ολίσθησης και περιστροφής	341



ΠΕΡΙΕΧΟΜΕΝΑ

4.5.5 Εντολές σύγκρισης	341
4.5.6 Εντολές διακλάδωσης και υπό συνθήκη διακλάδωσης	342
4.5.7 Εντολές διαχείρισης υπορουτινών	346
4.5.8 Εντολές διαχείρισης ψηφίου	346
4.6 ΠΡΟΓΡΑΜΜΑΤΙΖΟΝΤΑΣ ΤΟΝ AVR	347
4.6.1 Πρότυπο προγράμματος	347
4.6.2 Προγραμματίζοντας τους γενικούς καταχωρητές	350
4.6.3 Προγραμματίζοντας τις πόρτες	352
4.6.4 Προσπέλαση στην SRAM	354
4.6.4.1 Η SRAM ως σωρός	356
4.6.5 Προσπέλαση στην EEPROM	358
4.6.6 Τρόπος συγγραφής προγράμματος με διακοπές	359
4.7 ΠΑΡΑΔΕΙΓΜΑΤΑ ΧΡΗΣΙΜΩΝ ΥΠΟΡΟΥΤΙΝΩΝ	361
Ερωτήσεις – Ασκήσεις – Προβλήματα	388

ΚΕΦΑΛΑΙΟ 5 - Η ΑΝΑΠΤΥΞΙΑΚΗ ΠΛΑΤΦΟΡΜΑ ARDUINO

5.1 ΕΙΣΑΓΩΓΗ	391
5.2 ΒΑΣΙΚΑ ΧΑΡΑΚΤΗΡΙΣΤΙΚΑ ΤΗΣ ΠΛΑΤΦΟΡΜΑΣ	393
5.3 ΑΞΙΟΠΟΙΗΣΗ ΤΩΝ ΒΑΣΙΚΩΝ ΔΥΝΑΤΟΤΗΤΩΝ ΤΗΣ ΠΛΑΤΦΟΡΜΑΣ	398
5.3.1 Διαχείριση ψηφιακών εισόδων/εξόδων	398
5.3.1.1 Έλεγχος εξωτερικού κυκλώματος	398
5.3.1.2 Ρύθμιση κατάστασης ψηφιακού ακροδέκτη	399
5.3.1.3 Καθορισμός στάθμης σήματος ψηφιακού ακροδέκτη	399
5.3.2 Ανάγνωση αναλογικών σημάτων	400
5.3.2.1 Εντολή ανάγνωσης αναλογικού σήματος	401
5.3.2.2 Προσαρμογή της τάσης αναφοράς	401
5.3.3 Παραγωγή σημάτων PWM	402
5.3.4 Ανίχνευση εξωτερικών συμβάντων μέσω διακοπών	402
5.3.5 Μετατροπή κλίμακας	404
Ερωτήσεις – Ασκήσεις – Προβλήματα	405

ΚΕΦΑΛΑΙΟ 6 - ΑΝΑΠΤΥΞΗ ΥΠΟΛΕΙΓΜΑΤΙΚΩΝ ΕΦΑΡΜΟΓΩΝ

6.1 ΔΙΑΚΟΠΤΕΣ ΚΑΙ LED	407
6.2 Έλεγχος κινητήρων DC και βηματικού	424

Ερωτήσεις – Ασκήσεις – Προβλήματα

434

Αλφαριθμητικό Γλωσσάρι

439