



## Typen

Serien-Typ		PCON-CB•CGB/CFB•CGFB												
Außenansicht														
E/A-Typ		Positionier-Typ	Pulstreiber-Typ	Feldnetzwerk-Typ										
				DeviceNet	CC-Link	CC-Link IE Field	PROFIBUS-DP	CompoNet	-	-	EtherCAT	EtherNet/IP	PROFINET IO	
E/A-Code		NP/PN	PLN/PLP	DV	CC	CIE	PR	CN	-	-	EC	EP	PRT	
PCON-CB/CGB	Batterielos-Absolut- oder Inkremental-Spezifikation	○	○	○	○	○	○	○	-	-	○	○	○	
	Einfach-Absolut-Spezifikation	Mit Absolut-Batterie	○	-	○	○	○	○	○	-	-	○	○	○
		Mit Absolut-Batterie-Einheit	○	-	○	○	○	○	○	-	-	○	○	○
		Ohne Absolut-Batterie	○	-	○	○	○	○	○	-	-	○	○	○
PCON-CFB/CGFB	Batterielos-Absolut- oder Inkremental-Spezifikation	○	○	○	○	○	○	○	-	-	○	○	○	

## Modelle

**PCON** — [ ] — [ ] — [ ] — [ ] — [ ] — 0 — [ ] — [ ]

**Serie**      **Typ**      **Motortyp**    **Enkodertyp**    **E/A-Typ**      **E/A-Kabellänge**    **Spannungsversorgung**    **Einfach-Absolut-Einheit**    **Montagevorgabe**

CB	Standard-Typ								
CGB	Global-Typ gemäß Sicherheitskat.	WAI	Batterielos-Absolut-Spezifik. Inkremental-Spezifikation						
CFB	56SP/60P/86P-Motor-Standard-Typ	SA	Einfach-Absolut-Spezifikation						
CGFB	56SP/60P/86P-Motor-Global-Typ gemäß Sicherheitskategorie								

20P	20□	42SP	42□	NP	PEA-Spezifikation (NPN)	0	Ohne Kabel	(leer)	Batterielos-Absolut-Spezifikation Inkremental-Spezifikation
20SP	20□	56P	56□	PLN	Pulstreiber-Spezifikation (NPN)	2	2 m	AB	Einfach-Absolut-Spezifikation (mit Absolut-Batterie, ohne Absolut-Batterie-Einheit)
28P	28□	56SP	56□	PN	PEA-Spezifikation (PNP)	3	3 m	ABU	Einfach-Absolut-Spezifikation (mit Absolut-Batterie, mit Absolut-Batterie-Einheit)
28SP	28□	60P	60□	PLP	Pulstreiber-Spezifikation (PNP)	5	5 m	ABUN	Einfach-Absolut-Spezifikation (ohne Absolut-Batterie, ohne Absolut-Batterie-Einheit)
35P	35□	86P	86□	DV	DeviceNet Netzwerk-Spezifikation				
42P	42□			CC	CC-Link Netzwerk-Spezifikation				

				CIE	CC-Link IE Field Netzwerk-Spezifik.				
				PR	PROFIBUS-DP Netzwerk-Spezifikation				
				CN	CompoNet Netzwerk-Spezifikation				
				EC	EtherCAT Netzwerk-Spezifikation				
				EP	EtherNet/IP Netzwerk-Spezifikation				
				PRT	PROFINET IO Netzwerk-Spezifikation				

**Spannungsversorgung**: 0 24 VDC

**E/A-Kabellänge**: 0 Ohne Kabel, 2 2 m, 3 3 m, 5 5 m

**Einfach-Absolut-Einheit**: (leer) Batterielos-Absolut-Spezifikation Inkremental-Spezifikation, AB Einfach-Absolut-Spezifikation (mit Absolut-Batterie, ohne Absolut-Batterie-Einheit), ABU Einfach-Absolut-Spezifikation (mit Absolut-Batterie, mit Absolut-Batterie-Einheit), ABUN Einfach-Absolut-Spezifikation (ohne Absolut-Batterie, ohne Absolut-Batterie-Einheit)

**Montagevorgabe**: (leer) Befestigungsgewinde, DN Hutschienenmontage

**PCON** — [ ] — [ ] — [ ] — [ ] — [ ] — 0 — [ ] — [ ]

**Serie**      **Typ**      **Motortyp**    **Enkodertyp**    **E/A-Typ**      **E/A-Kabellänge**    **Spannungsversorgung**    **Einfach-Absolut-Einheit**    **Montagevorgabe**

(Beispiel „20P“ für 20□-Schrittmotor)

**Hinweis**  
Grundsätzlich ist die Modellziffer für den Motortyp gleich der des Motortyps der angeschlossenen Achse. Dennoch kann es vorkommen, dass die Motortypen-Ziffer bei einigen Steuerungen und Achsen nicht übereinstimmen.  
Zur Vorsicht bei der Auswahl sind unten die einsetzbaren Modelle aufgeführt.  
<Passende Achsen für 28SP>  
• Motortyp „28SP“  
RCP2-RA3C

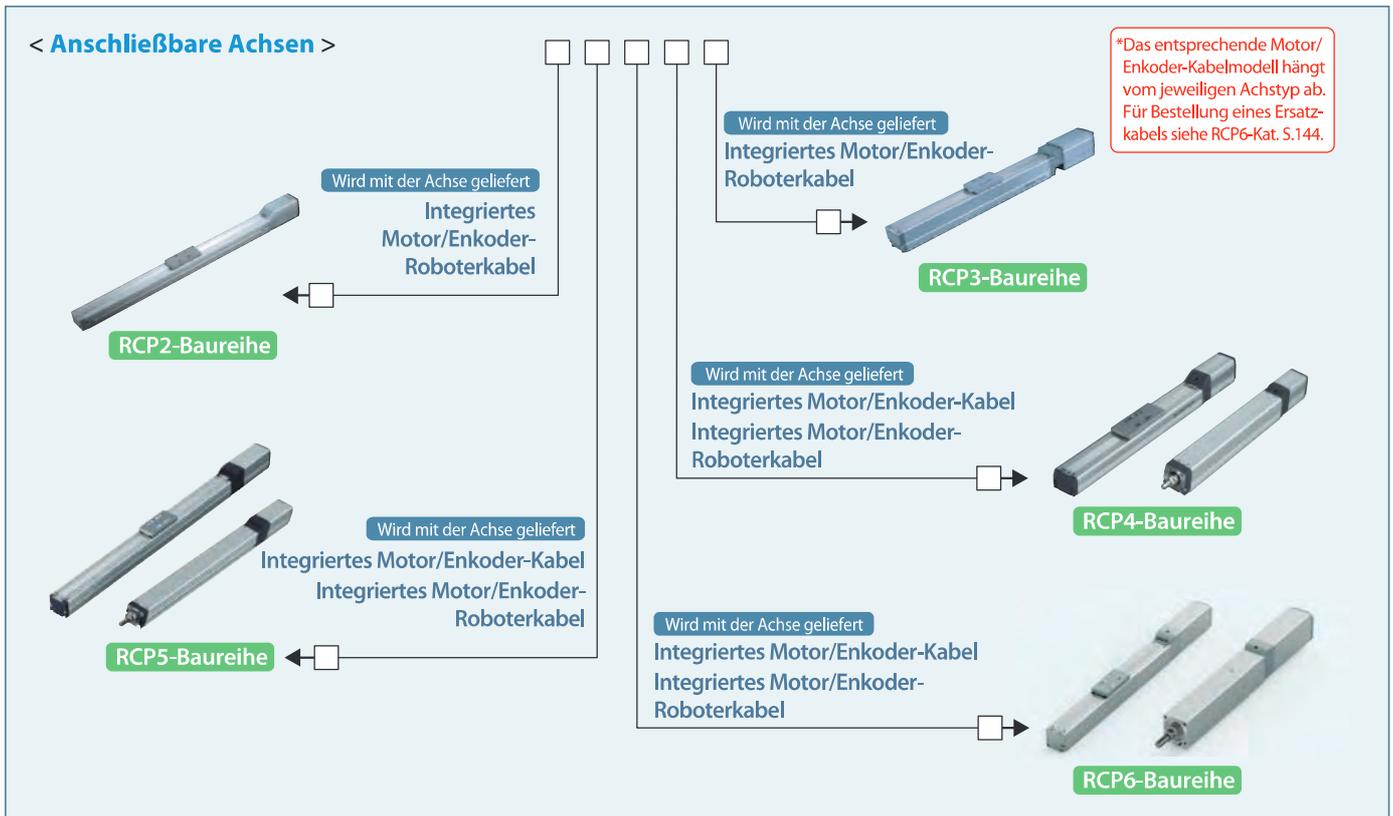
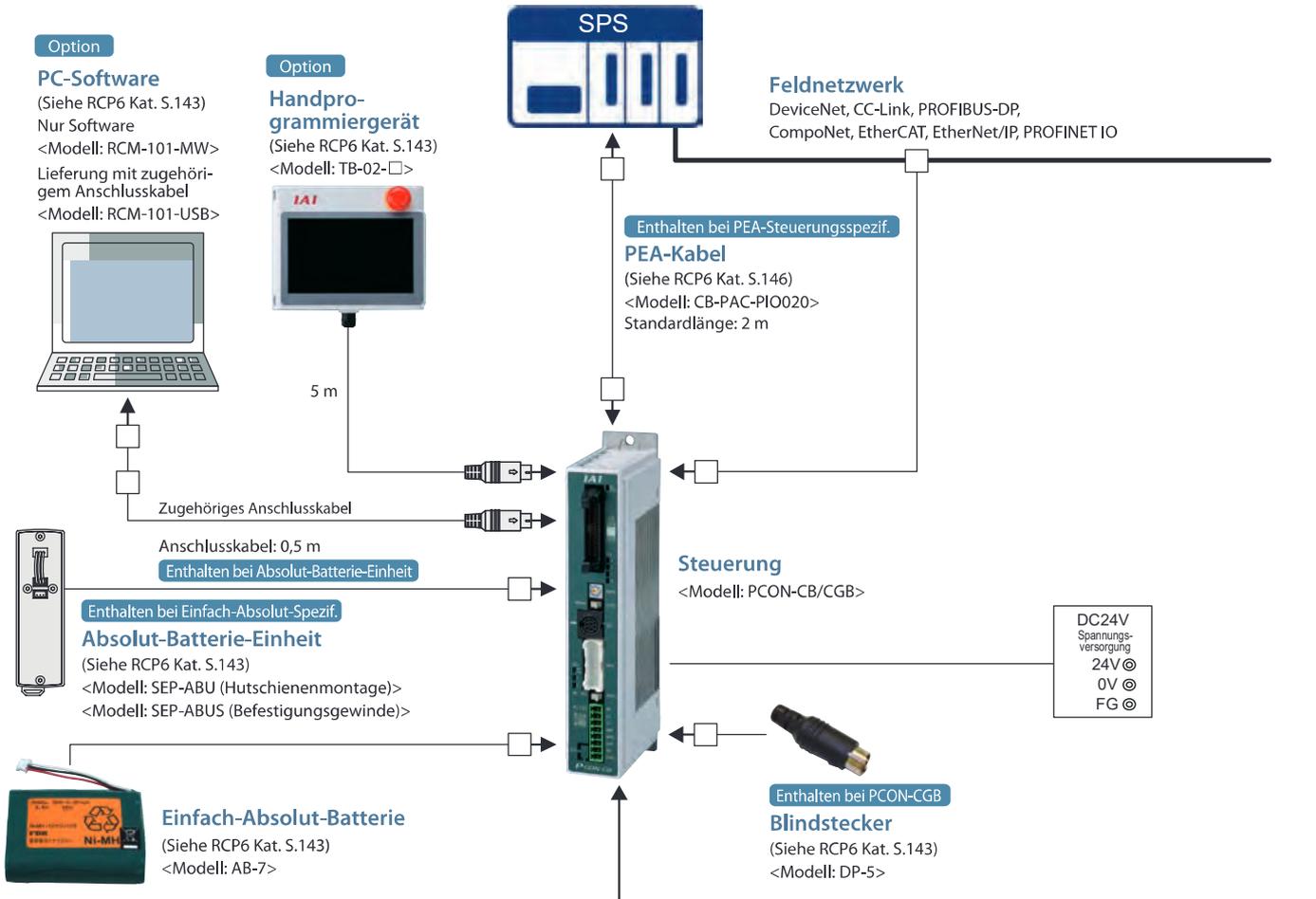
\* Bei Auswahl der Feldnetzwerk-Spezifikation wird „0“ (ohne Kabel) für die E/A-Kabellänge gesetzt.

\* Die Einfach-Absolut-Spezifikation wird nicht vom Steuerungstyp PCON-CFB/CGFB unterstützt.

\* Die Montageart der Absolut-Batterie-Einheit folgt der Montagevorgabe der Steuerung (Befestigungsgewinde oder Hutschienenmontage).

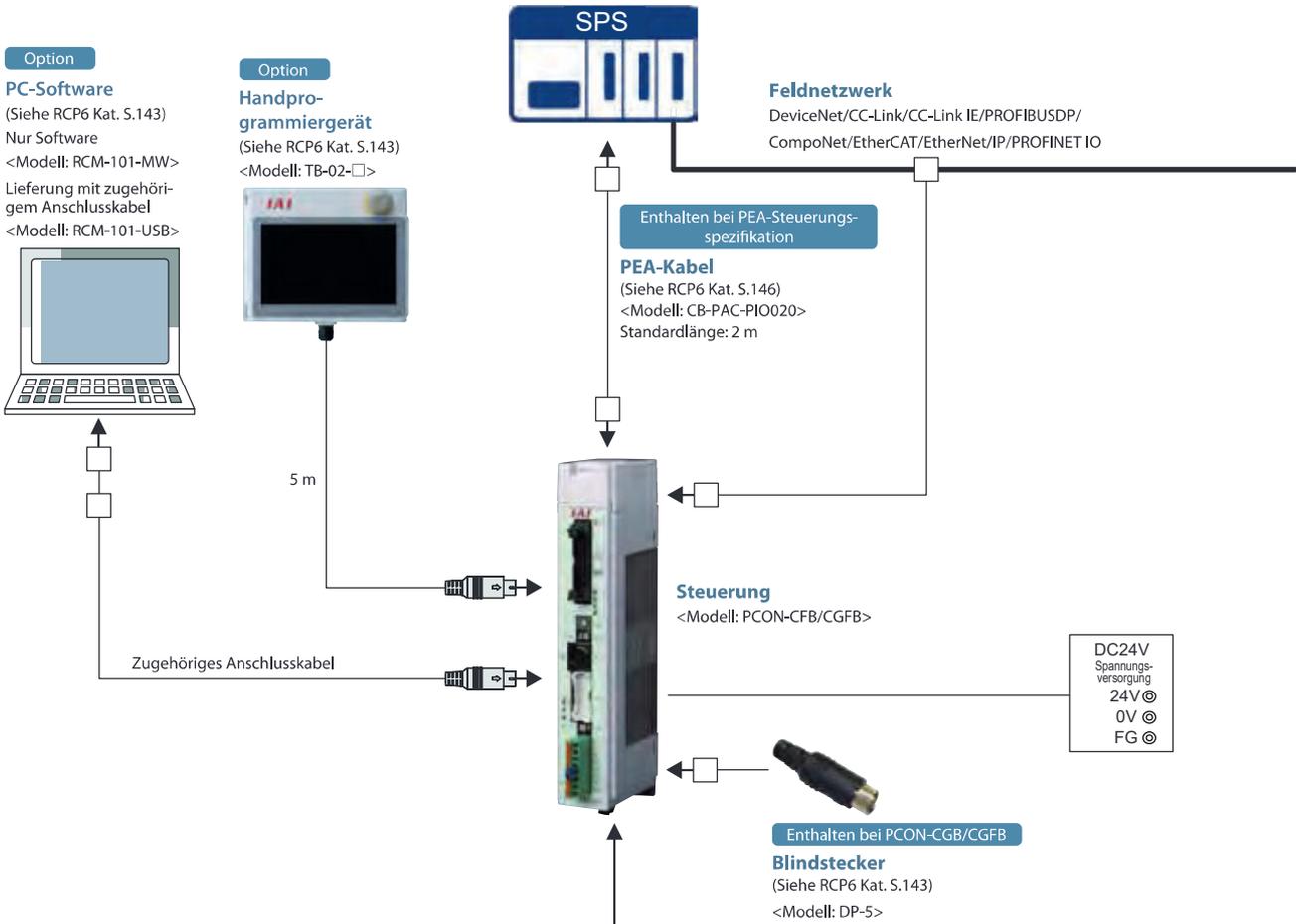
## Systemkonfiguration

### PowerCon150 <PCON-CB/CGB>



## Systemkonfiguration

### ■ Mit 56SP/60P/86P-Motor kompatible Steuerung <PCON-CFB/CGFB>



### < Anschließbare Achsen >

Wird mit der Achse geliefert

**Integriertes Motor/  
 Enkoder-Kabel  
 Integriertes Motor/  
 Enkoder-Roboter-kabel**

**RCP2-Baureihe**



Wird mit der Achse geliefert

**Integriertes Motor/  
 Enkoder-Kabel  
 Integriertes Motor/  
 Enkoder-Roboter-kabel**

**RCP4-Baureihe**



Wird mit der Achse geliefert

**Integriertes Motor/  
 Enkoder-Kabel  
 Integriertes Motor/  
 Enkoder-Roboter-kabel**

**RCP5-Baureihe**



Wird mit der Achse geliefert

**Integriertes Motor/  
 Enkoder-Kabel  
 Integriertes Motor/  
 Enkoder-Roboter-kabel**

**RCP6-Baureihe**



\* Das entsprechende Motor/Enkoder-Kabelmodell hängt vom jeweiligen Achstyp ab. Für Bestellung eines Ersatzkabels siehe RCP6-Kat. S.144.